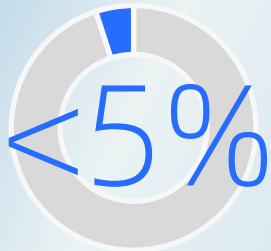


从时空基建到具身智能 构建人与物理世界交互新范式

高德地图·具身业务·阿里巴巴集团

机密 | 仅限内部交流

行业现状：具身智能的“理想丰满”和“现实骨感”



真实开放场景
自主行动成功率

行业不缺“实验室里的聪明算法”，缺的是“真实世界中安全、稳定、自主干活的系统”。

 **现状定调：** 参数内卷加剧，Demo惊艳却难跨越商用鸿沟。

1

数据困局

长尾分布广、采集成本高、缺乏在线闭环回流

2

模型智能不足

物理推理弱、长程规划难、跨形态泛化差

3

基建短板

评测标准缺、系统难复用、多机协同碎片化



本质诊断

数据 → 学习 → 行动 → 反馈 核心闭环断裂，导致机器人难以在动态开放世界中实现持续进化。

从空间智能迈向物理AGI时代，高德和解法是：

以20年时空数据筑牢现实认知基座，以ABot全栈架构实现软硬一体协同，打通具身智能从“认知”到“行动”的完整闭环。

高德原生时空基建：专为具身构建的世界底座

20年

时空基建·护城河

厘米级高精地图数据
覆盖370城/1200万km路网
5分钟级动态校准
超1亿高精度POI及深层语义

10亿+

月活动态感知网

全球最大实时感知网络
日均响应超千亿次位置服务请求
海量匿名化出行数据构建的动态路况

阿里

生态协同优势

支付宝·菜鸟·盒马
打通端到端商业闭环
阿里云·通义千问
强劲算力+通用模型护航

物理AGI认知基座构建范式——

路网数据
宏观拓扑·车道级



动态感知
全局态势·厘米级



深层语义
微观认知·实效性



交规约束
行为边界·执行力



具身机器人：
带着“地图”与“交规”安全出门

CVPR顶会验证的具身大脑：全球首个面向AGI的全栈具身智能技术体系

L3

Harness · 调度层

ABot-Claw统一执行中枢 · ABot-ER具身大脑 · Agentic OS调度系统

长程规划 · 多机协同 · 异常自反思

L2

Foundation · 通用能力层

ABot-N 导航WAM · ABot-M 操作WAM（自研WAM架构）

一套算法 · 适配多形态本体（四足/轮式/人形）

L1

World · 世界模型层

ABot-World世界模型与仿真引擎 · ABot-Earth星球级生成

低成本试错 · 20年真实世界先验

「学术背书 × 工业规模」

● 顶会权威突破

CVPR 2026 Best Paper Candidate 《SocialNav》

入选率仅 0.46%，全场仅3篇具身方向

高德首次以「导航基座模型」登陆CV世界舞台

● 7项权威基准刷新 SOTA

覆盖 EVT-Bench / VLN-CE / RxR-CE 等

发布4个月仍较 Qwen-VLA 最新版领先约10%

全场景贯通：室内办公→城市街道→商业综合体→园区道路

● 史上最大具身导航数据引擎

7,800+ 高保真3D场景

1,690万 条专家轨迹

500万 条推理样本

一个技术平台，两条产品化路线

民生服务终端（泛C）

你的全场景生活向导

AI导盲 — 无障碍自主通行

智慧康养 — 从被动看护到主动陪伴

旅游导览 — 沉浸式空间伴游

家庭陪伴 — 家庭数字成员/情感连接入口

核心诉求：安全无感 · 情感交互 · 零门槛 · 无障碍

城市级作业终端（2B2G）

你的城市级自主作业终端

安防巡逻 — 立体化无人值守

末端配送 — 最后100米精准到门履约

工业巡检 — 危化/电力/管廊，替代人工高危作业

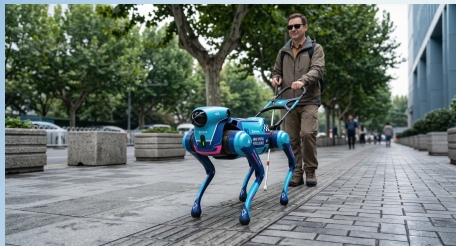
更多垂直领域 — 即插即用快速扩展

核心诉求：7×24高可用 · 多机协同 · 强合规 · 长续航

统一技术底座：ABot全栈架构 × 高德时空数据 × 旗舰硬件平台

战略价值：通用能力模块化复用，降低边际研发成本、上层场景按需裁剪，加速商业化落地。

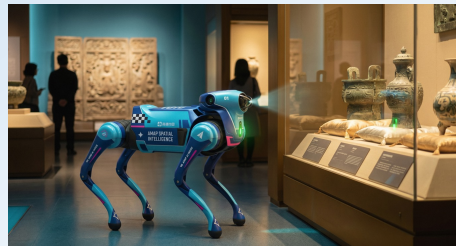
六大应用场景



AI导盲



康养辅助



旅游导览



末端配送



安防巡逻



家庭陪伴



PRODUCT
DEFINITION

重新定义具身应用范式

业界首款面向非结构化开放环境、支持全自主导航与多场景任务执行的四足作业机器狗

打破传统机器人对预建地图与远程操控的依赖，真正实现「即放即用、随境而动」

灵敏交互系统

4Mic阵列拾音+双声道高保真定向扬声器

强大感知系统

360°鱼眼补盲

强大感知系统

96线激光雷达

广角感知相机

3×300M高清视觉

环境光传感器

负载实力

静态负载60kg

动态负载15kg（行走时）

精确定位系统

内置UWB定位模组

内置RTK定位模组

机身造型与材质

仿生造型灵动亲和

航空铝一体成型骨架+纳米级防指纹疏油涂层

智能电池

连续作业时长4小时

快充2小时

48V大容量动力电池

支持可插拔式换电/接触式快充

躯体自由度

12+核心关节自由度，灵活、强劲

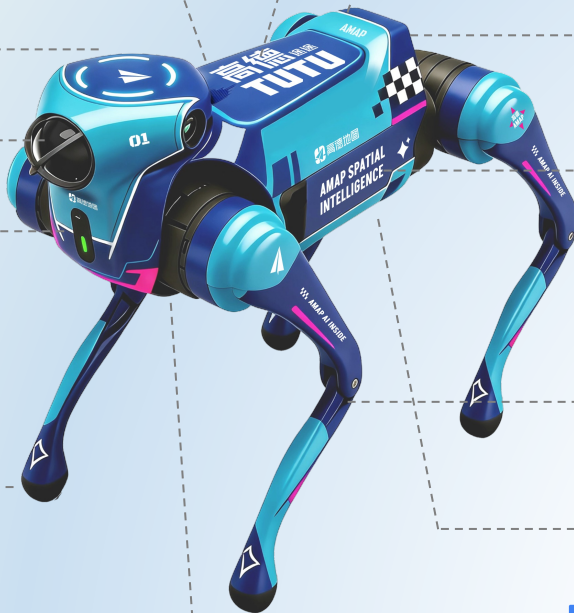
核心算力

NVIDIA Orin 250+TOPS

身高体重与自由设计

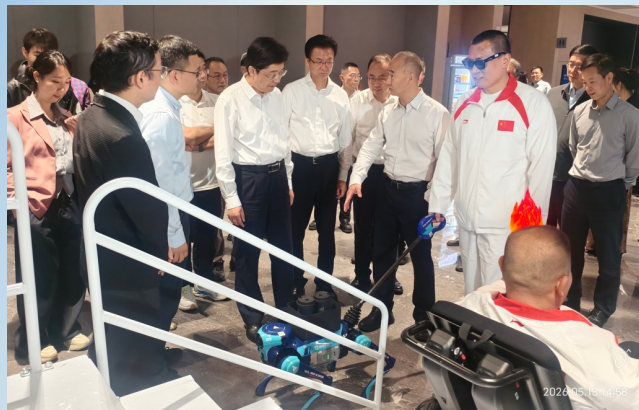
约900×400×500mm、≤20kg

可自由配置背筐和导盲杖等配件



社会认可与媒体关注

"中央部委—国际平台—地方政府—产业大客户—公益教育" 五位一体成果亮相



工信部一司·网信办技术局·
市场监管总局·地方政府 领导参访体验

"既有高德地图、又有大模型在里边，我确信残疾朋友们的诉求咱们都能做到。" — 中国残联理事李冬生



高德动量机器人

我是途途

—— 能出门·会思考·能导盲 ——



现在大家看到的不是一台普通的机器狗，它是

天生为空间而生的AI具身终端

它不需要预设脚本，也不需要后台远程操控，
能够在真实环境里，自主感知、自主决策、自主行动。

这就是Physical AI最基础的形态：**活现实里，而非代码之中**

具身智能不是替代人类， 而是延伸人类的感知与行动边界。

@高德途途，让具身智能走进真实世界！

科技向善，回归人本

尊严 · 温度 · 普惠

深耕产业，重塑效能

降本 · 增效 · 合规

开放生态，协同发展

开放 · 协同 · 进化

诚邀各位伙伴，共建物理AGI新生态！

Thanks!