

ABOUT US

关于因时机器人

因时机器人创立于2016年, 是一家专注于微小精密运动执行器和灵巧操作末端执行器研发制造的国家级专精特新“小巨人”企业。核心产品包括仿人五指灵巧手和微型伺服电缸, 在微小型、高精度和力控技术等方面具有独特优势, 产品被广泛应用于机器人、新能源、半导体、3C电子及生物医药等领域。

中国首款商业化量产五指灵巧手缔造者, 全球唯一一家灵巧手交付量超万台企业。灵巧手具备高可靠性与精准力控能力, 适应各类场景下的长期稳定运行。依托自研微型伺服电缸技术, 产品在体积、响应速度与抓握力性能上达到国际领先水平, 已进入多家头部机器人企业供应链, 持续推动国产高精度执行器的技术突破与产业化落地。



CONTACT US

☎ 400-666-5160

✉ info@inspire-robots.com

🌐 www.inspire-robots.com

📍 因时机器人 | 北京
北京市石景山区首钢西十冬奥广场5号楼4F

因时机器人 | 深圳
深圳市南山区深圳软件园1期5栋5B06



官方微信公众号



官方抖音号



更微小更精密的运动控制专家

微型伺服电缸

Micro Linear Servo Actuator

尺寸小 21g+	负载大 250N	精度高 $\pm 2\mu\text{m}$	伺服控制 力&位&速度	驱控一体化 内置驱动器
-------------	-------------	---------------------------	----------------	----------------

微型伺服电缸是一种小型一体化直线伺服系统（即一体化线性执行器），是机器人、工业自动化、医疗器械等精密机电设备的核心运动部件。其内部集成了高精密减速器、高性能空心杯电机、丝杠机构、传感器以及伺服控制系统，在保证更小体积的基础上实现驱控一体化，具有体积小、精度高、负载大等技术特点，可以实现行程范围内任意位置精确伺服控制。

应用领域：机器人 | 工业自动化 | 新能源 | 生物医药 | 航空航天 | 教育科研



灵巧手

The Dexterous Hands



灵巧手采用创新型直线驱动设计，内部核心驱动部件为微型伺服电缸，结合力位混合控制算法，具有亚毫米级定位精度和数千克的负载能力。

其中仿人五指灵巧手2020年上市，是中国第一款商业化量产灵巧手，突破多项技术瓶颈，在保证产品性能的基础上首次将灵巧手价格降到数万元，并获得国家重点研发计划“智能机器人”重点专项支持。

尺寸小重量轻 231g+	抓握力大 单指3kg	重复定位精度高 $\pm 0.2\text{mm}$	力控制 0.05N	掉电自锁 上电无需复位
-----------------	---------------	-------------------------------	--------------	----------------