



KUNWEI

坤维(北京)科技有限公司



☎ 400-619-0058 13146003339
✉ xl@kunweitech.com
🌐 www.kunweitech.com

📍 坤维(北京):北京市门头沟区石龙经济开发区永安路20号3号楼A-6338室
📍 坤维(常州):江苏省常州市武进区西湖路8号津通国际工业园6A幢
📍 坤维(苏州):江苏省苏州市张家港市杨舍镇福新路1202号



敬业

激情

求真

创新

担当

共赢

让机器感受精彩世界

CONTENTS

目录

01

关于坤维

About KUNWEI

公司简况 Company Profile

创始团队 Initiative Team

核心技术 Core Technology

荣誉资质 Qualification

合作伙伴 Partnership

05—10

02

坤维产品

KUNWEI Products

主要产品 Main Product

产品参数 Product Parameter

11—34

03

应用场景

Application Scene

机器力觉 Robot Force Sensing

工业/测试 Industry/Testing

运动/康复 Motion/Rehabilitation

航空航天 Aviation/Aerospace

35 - 40

ABOUT KUNWEI

关于坤维

2018

成立于2018年

20

从事六轴力传感器
研发与应用20余年

0.5

产品准度(含串扰)
优于0.5%FS

0.1

产品精度
优于0.1%FS

坤维(北京)科技有限公司成立于2018年，是一家致力于提供高精度力觉传感器（六轴力传感器）及力控解决方案的高新技术企业。公司主营智能力觉传感器的研发、制造、销售、及技术推广，开发面向机器人及其他智能装备行业的力觉传感器产品，为机器人及其它智能装备、工业过程监控、产品质量检测、科研测试测量等领域提供力觉测量解决方案及相关产品。

Kunwei(Beijing) Technology Co., Ltd. was founded in 2018. We focus on the Six-axis force sensor manufacturer and supply a complete scheme of high accuracy force sensing system solution. It is the first choice in the fields of robot, precision automation, process monitoring, medical and scientific research in China now!



核心技术 RORE TECHNOLOGY



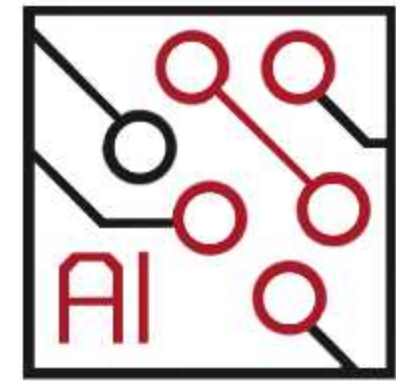
六轴力传感器结构优化
Core Structure Optimization



六轴联合标校及检测技术
Six-axis Joint Calibration



高精度串扰解耦算法
High Precision Crosstalk Decoupling Algorithm



高精度智能型嵌入式数据处理
High Precision Smart Embedded Digital Acquisition

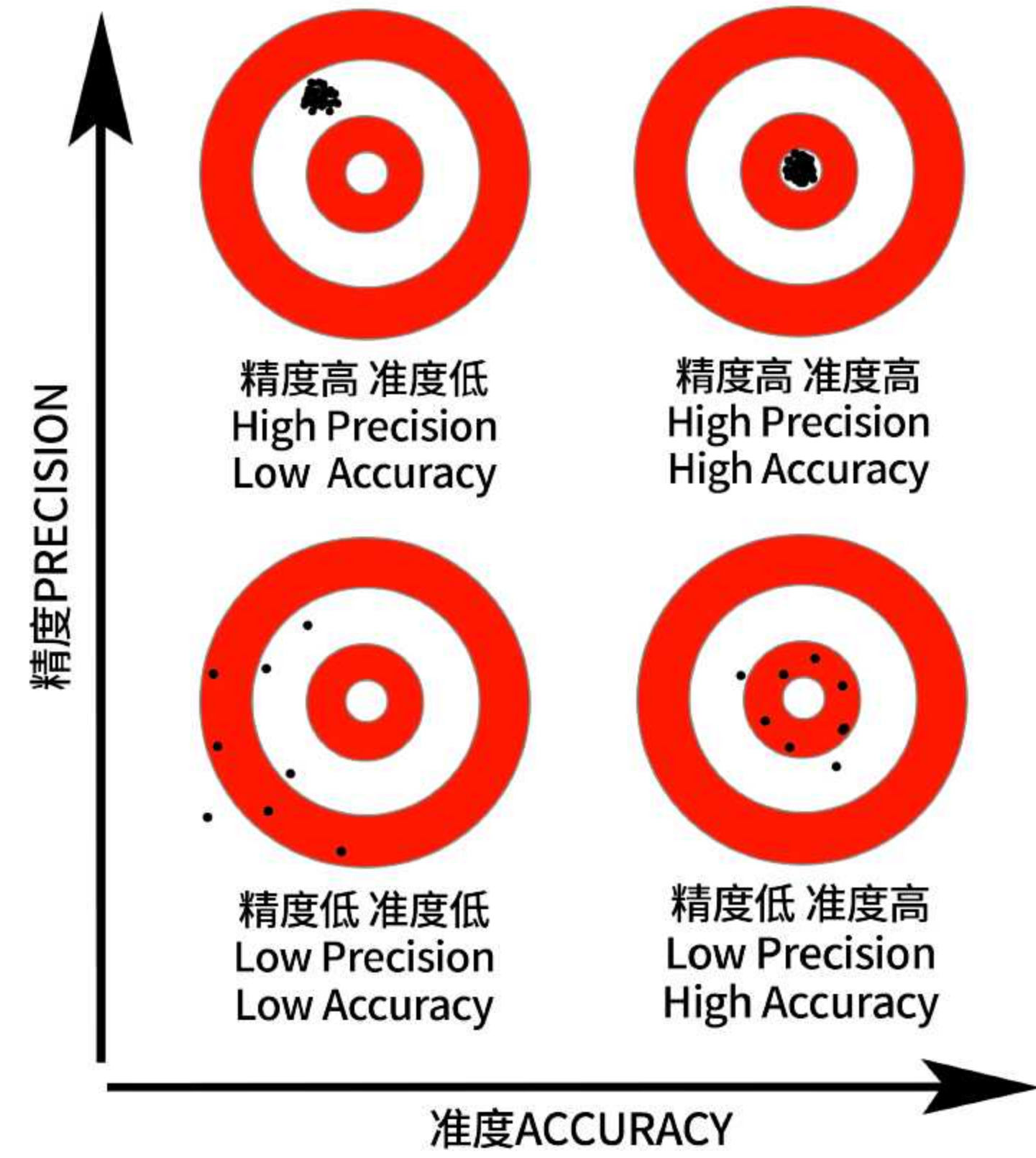
性能指标 PERFORMANCE INDEX

精度
(重复性)
Precision

精度是多个重复测量值之间一致程度的评价指标,即传感器多次测量某一相同载荷组(三方向力和三方向力矩的组合)时,所得的输出结果的一致性程度。重复性精度是输出误差的标准差与额定输出的百分比(%FS)。
The evaluation index of the consistency between multiple repeated measurements, that is the consistency of the output results obtained when the sensor repeatedly measures a certain same loading group(the combination of three direction force and three direction torque). Repeatability precision is the percentage of standard deviation of output error than rated output(%FS).

准度
(偏差)
Accuracy

测量值与真实值偏差程度的评价指标。准度是输出量与理论真值之间偏差量的标准差与额定输出的百分比(%FS)。
The evaluation index of deviation between measured value and real value. Accuracy is the percentage of standard deviation between output and theoretical true value than rated output(%FS).



创始团队 INITIATIVE TEAM

- ✓ 全部来自于国内航天科研机构
- ✓ 从事六轴力传感器研发及应用20余年
- ✓ 掌握力觉测量核心技术,具备相关产品的自主知识产权

All from National Aerospace Research Institute
Mastered with Core Technology and Intellectual Property
20 Years Experience on the R&D of Multi-axis Force Sensor

资质荣誉
QUALIFICATION

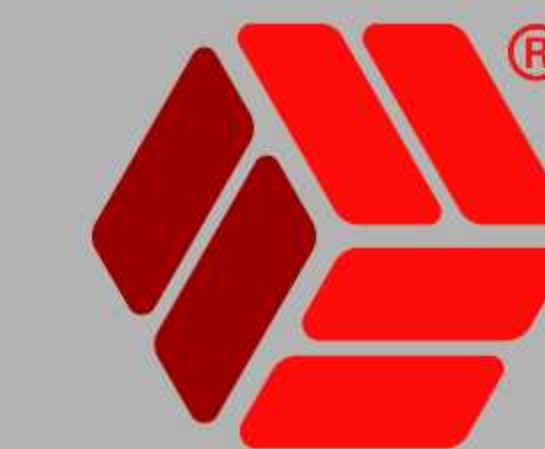


制定国家推荐标准:《机器人多维力/力矩传感器检测技术规范》

合作伙伴

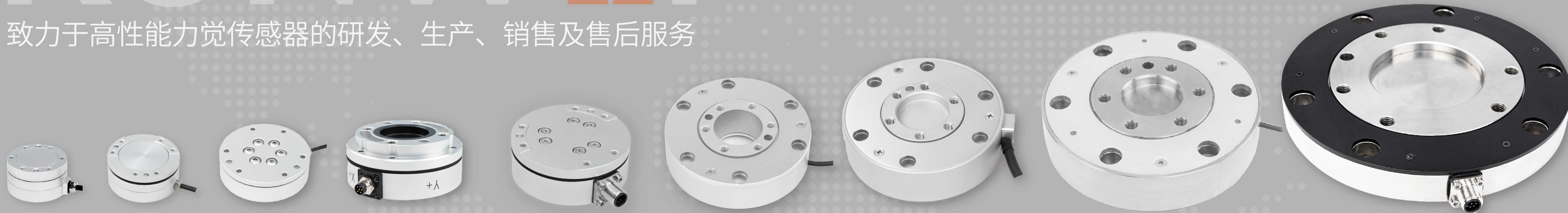
PARTNERSHIP





KUNWEI

致力于高性能觉传感器的研发、生产、销售及售后服务



KWR36系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 微型高精度六轴力觉传感器
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Micro High Precision Six-axis Force Sensor
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



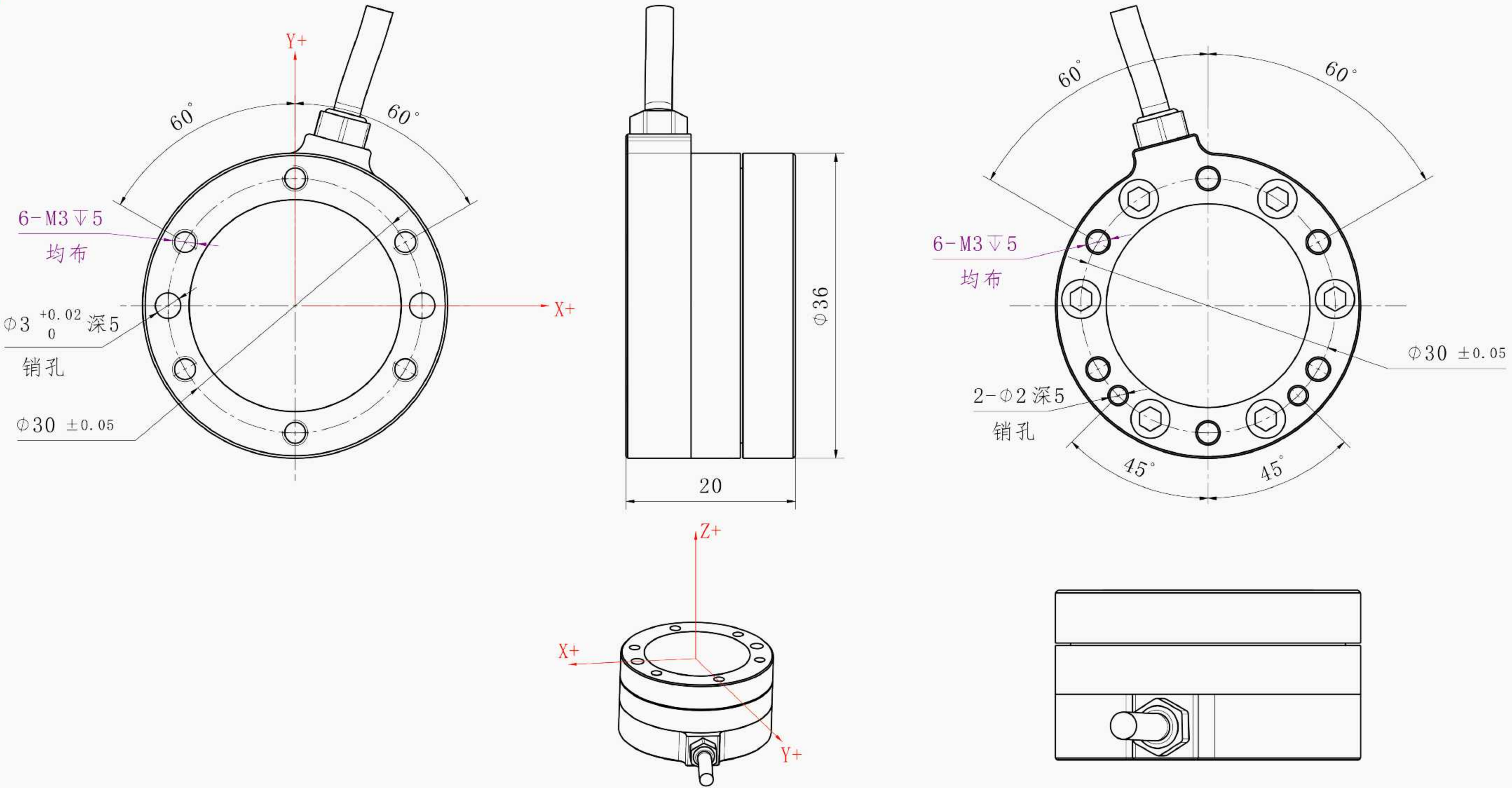
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数Performance Parameter			产品型号Type		
			KWR36A	KWR36B	KWR36C
量程 Range	Fx,Fy	N	30	50	80
量程 Range	Fz	N	30	50	80
量程 Range	Mx,My	Nm	1.5	2	3
量程 Range	Mz	Nm	1.5	2	3
直径 Diameter		mm	36	36	36
高度 Height		mm	20	20	20
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization
过载水平 Overloading	%FS		300	300	300
分辨率 Resolution	%FS		0.03	0.03	0.03
重复精度Repeatability	%FS		0.1	0.1	0.1
准度*Accuracy	%FS		0.5	0.5	0.5
重量 Weight	kg		0.04	0.05	0.06
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature	°C		5~80	5~80	5~80
采样频率 Sampling Frequency	Hz		1000	1000	1000
供电电压*Supply Voltage	VDC		12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等		
*部分参数为配套信号采集模块参数			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员		
*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差					
Note: Used together with high precision data acquisition system					

KWR36 Series Six-axis Force Sensor



KWR36 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR46系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 小型高精度六轴力觉传感器

- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Micro High Precision Six-axis Force Sensor



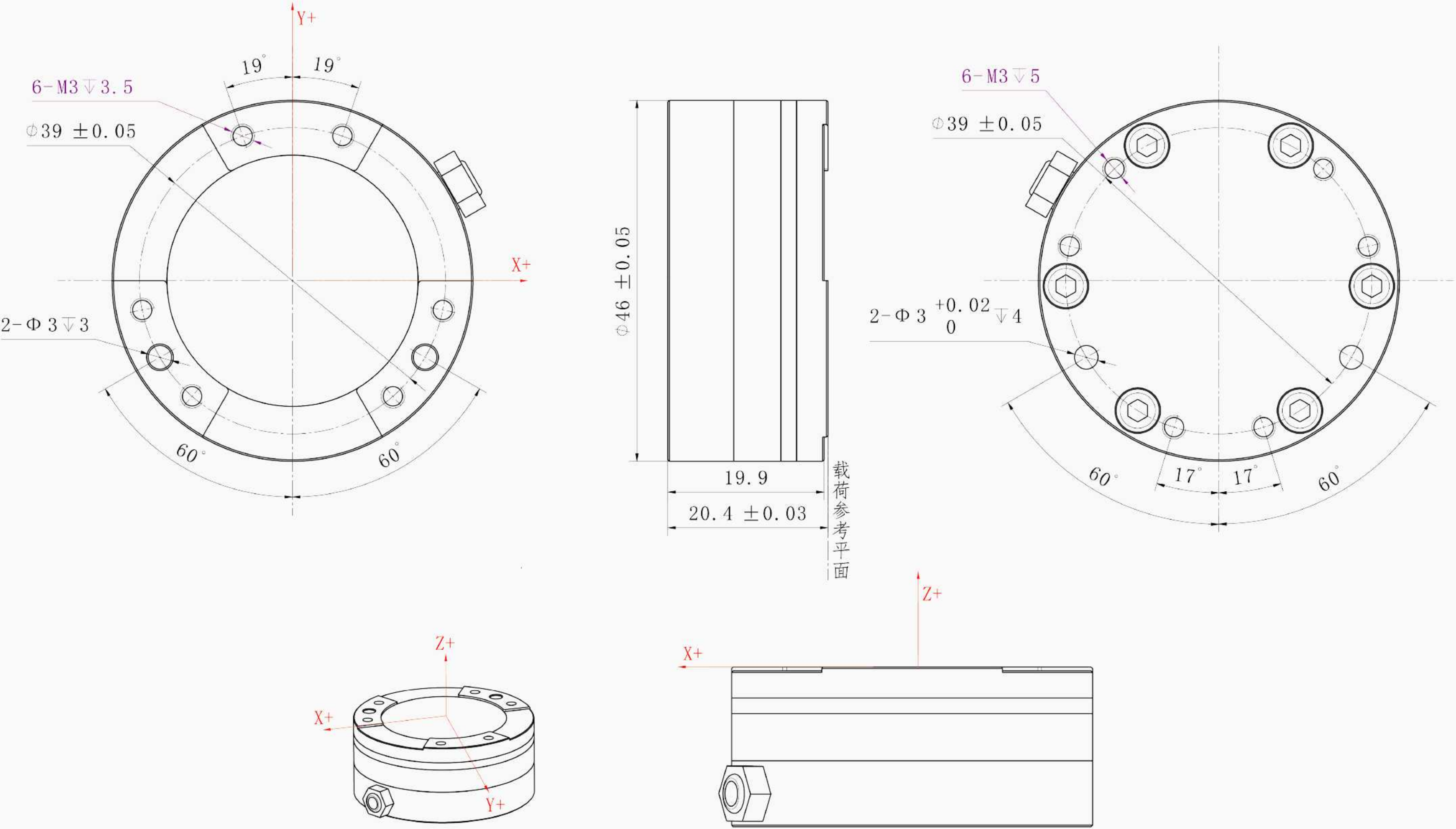
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号 Type		
			KWR46A	KWR46B	KWR46C
量程 Range	Fx,Fy	N	50	150	200
量程 Range	Fz	N	50	150	200
量程 Range	Mx,My	Nm	2	5	7
量程 Range	Mz	Nm	2	5	7
直径 Diameter		mm	46	46	46
高度 Height		mm	20.4	20.4	20.4
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization
过载水平 Overloading	%FS		300	300	300
分辨率 Resolution	%FS		0.03	0.03	0.03
重复精度 Repeatability	%FS		0.1	0.1	0.1
准度 *Accuracy	%FS		0.5	0.5	0.5
重量 Weight	kg		0.06	0.07	0.07
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature	°C		5~80	5~80	5~80
采样频率 Sampling Frequency	Hz		1000	1000	1000
供电电压*Supply Voltage	VDC		12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等		
*部分参数为配套信号采集模块参数			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员		
*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差					
Note: Used together with high precision data acquisition system					

KWR46 Series Six-axis Force Sensor



KWR46 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR63系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
 - 小型高精度六轴力觉传感器
-
- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
 - Micro High Precision Six-axis Force Sensor



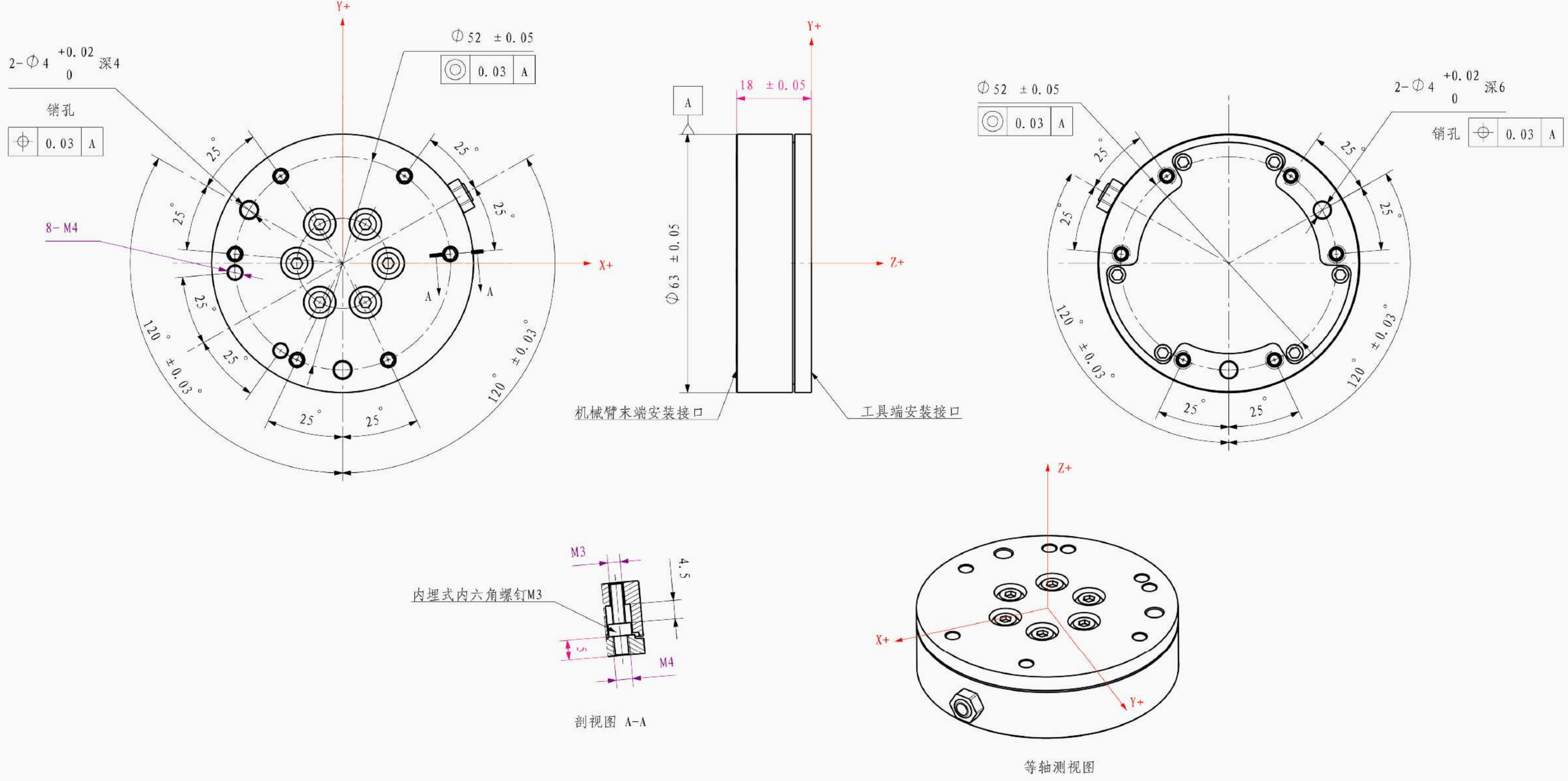
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号 Type			
			KWR63A	KWR63B	KWR63C	KWR63D
量程 Range	Fx,Fy	N	50	100	150	200
量程 Range	Fz	N	50	100	150	200
量程 Range	Mx,My	Nm	2	4	6	8
量程 Range	Mz	Nm	2	4	6	8
直径 Diameter		mm	63	63	63	63
高度 Height		mm	18	18	18	18
材质 Material		铝合金	铝合金	铝合金	铝合金	铝合金
表面处理 Surface Treatment		阳极化 Anodization	阳极化 Anodization	阳极化 Anodization	阳极化 Anodization	阳极化 Anodization
过载水平 Overloading	%FS	300	300	300	300	300
分辨率 Resolution	%FS	0.03	0.03	0.03	0.03	0.03
重复精度 Repeatability	%FS	0.1	0.1	0.1	0.1	0.1
准度 *Accuracy	%FS	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5
重量 Weight	kg	0.12	0.14	0.16	0.18	
防护等级 Protection Level		IP64	IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature	°C	0~80	0~80	0~80	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency	Hz	1000	1000	1000	1000	1000
供电电压* Supply Voltage	VDC	12~48	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface		RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等				
*部分参数为配套信号采集模块参数			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员			
*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差						
Note: Used together with high precision data acquisition system						

KWR63 Series Six-axis Force Sensor



KWR63 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR75系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

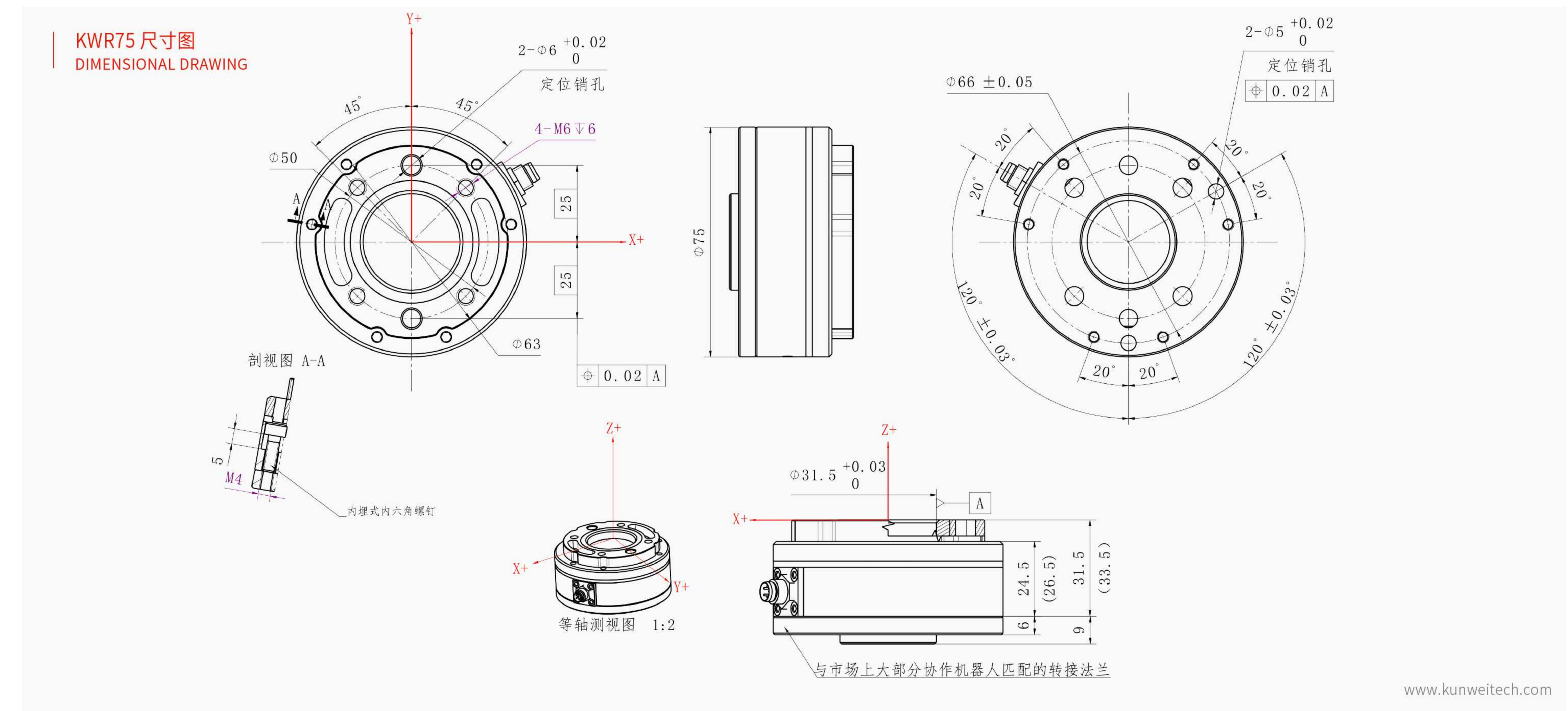
- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition&Calculation System
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号 Type					
			KWR75A	KWR75B	KWR75C	KWR75D	KWR75E	KWR75F
量程 Range	Fx,Fy	N	50	200	400	500	30	100
量程 Range	Fz	N	50	200	500	700	30	100
量程 Range	Mx,My	Nm	2	8	12	18	1.5	4
量程 Range	Mz	Nm	2	8	12	18	1.5	4
直径 Diameter		mm	75	75	75	75	75	75
高度 Height		mm	31.5	31.5	33.5	33.5	31.5	31.5
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy
表面处理 SurfaceTreatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization
过载水平 Overloading	%FS		300	300	300	300	300	300
分辨率 Resolution	%FS		0.03	0.03	0.03	0.03	0.03	0.03
重复精度 Precision	%FS		0.1	0.1	0.1	0.1	0.1	0.1
准度*Accuracy	%FS		0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5
重量 Weight	kg		0.26	0.28	0.32	0.36	0.26	0.28
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度Working Temperature	°C		0~80	0~80	0~80	0~80	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency	Hz		1000	1000	1000	1000	1000	1000
供电电压* Supply Voltage	VDC		12~48	12~48	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等					
*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员								
*准度包含了串扰 、滞后 、非线性等因素导致的测量误差								
Note: Used together with high precision data acquisition system								

KWR75 Series Six-axis Force Sensor



KWR75EC系列六轴力传感器

- 内部集成工业以太网模块
- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition&Calculation System
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



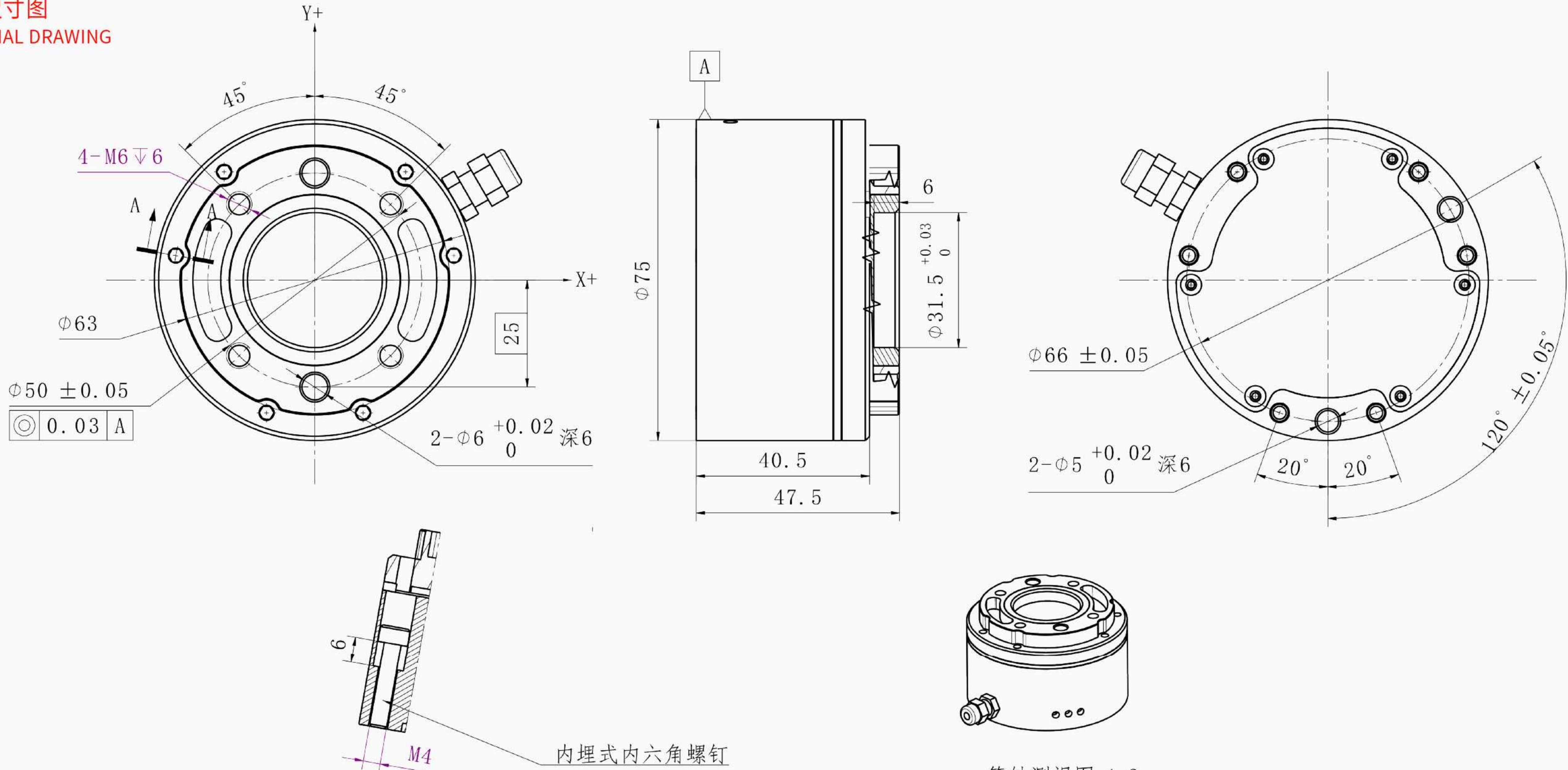
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号 Type			
			KWR75BEC	KWR75CEC	KWR75DEC	KWR75FEC
量程 Range	Fx,Fy	N	200	400	500	100
量程 Range	Fz	N	200	500	700	100
量程 Range	Mx,My	Nm	8	12	18	4
量程 Range	Mz	Nm	8	12	18	4
直径 Diameter		mm	75	75	75	75
高度 Height		mm	47.5	47.5	47.5	47.5
材质 Material			铝合金	铝合金	铝合金	铝合金
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization
过载水平 Overloading		%FS	300	300	300	300
分辨率 Resolution		%FS	0.03	0.03	0.03	0.03
重复精度 Repeatability		%FS	0.1	0.1	0.1	0.1
准度 *Accuracy		%FS	0.5	0.5	0.5	0.5
重量 Weight		kg	0.38	0.42	0.46	0.38
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature		°C	0~80	0~80	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency		Hz	1000	1000	1000	1000
供电电压*Supply Voltage		VDC	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			工业以太网			
*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员						
*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差						
Note: Used together with high precision data acquisition system						

KWR75EC Series Six-axis Force Sensor



KWR75 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



等轴测视图 1:2

KWR82系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition&-Calculation System
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



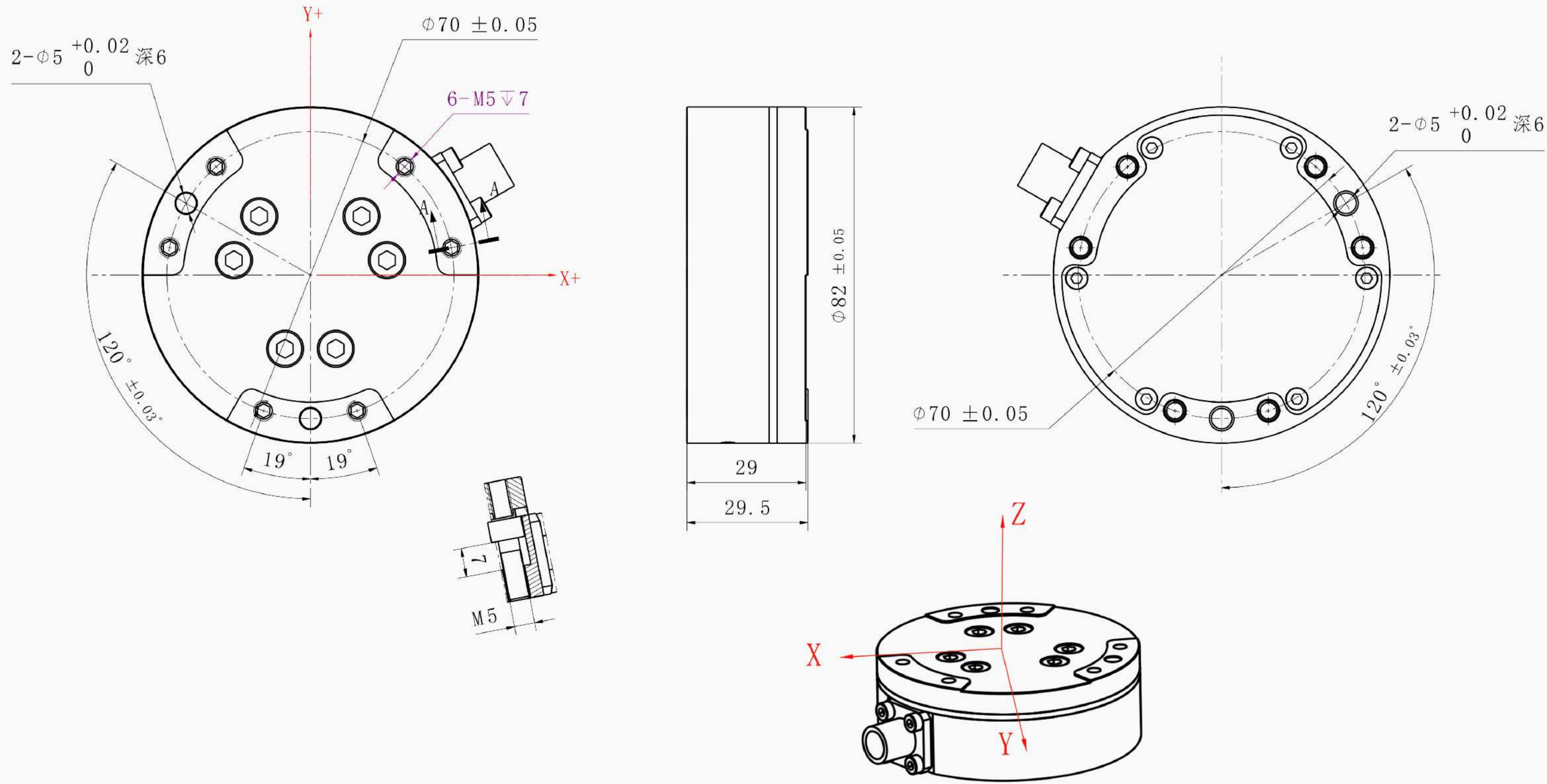
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号 Type			
			KWR82A	KWR82B	KWR82C	KWR82D
量程 Range	Fx,Fy	N	50	200	400	500
量程 Range	Fz	N	50	200	500	700
量程 Range	Mx,My	Nm	2	8	12	18
量程 Range	Mz	Nm	2	8	12	18
直径 Diameter		mm	82	82	82	82
高度 Height		mm	29.5	29.5	29.5	29.5
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization
过载水平 Overloading		%FS	300	300	300	300
分辨率 Resolution		%FS	0.03	0.03	0.03	0.03
重复精度 Repeatability		%FS	0.1	0.1	0.1	0.1
准度 *Accuracy		%FS	0.5	0.5	0.5	0.5
重量 Weight		kg	0.26	0.28	0.32	0.36
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature		°C	0~80	0~80	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency		Hz	1000	1000	1000	1000
供电电压*Supply Voltage		VDC	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等			
			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员			
			*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差			
			Note: Used together with high precision data acquisition system			

KWR82 Series Six-axis Force Sensor



KWR82 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR90系列六轴力传感器

- 中空式六轴力传感
- 一体化设计、内部走线
- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Hollow Six-axis Force Sensor
- Integrated Design,Internal Circuit Connection
- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition &Calculation System
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



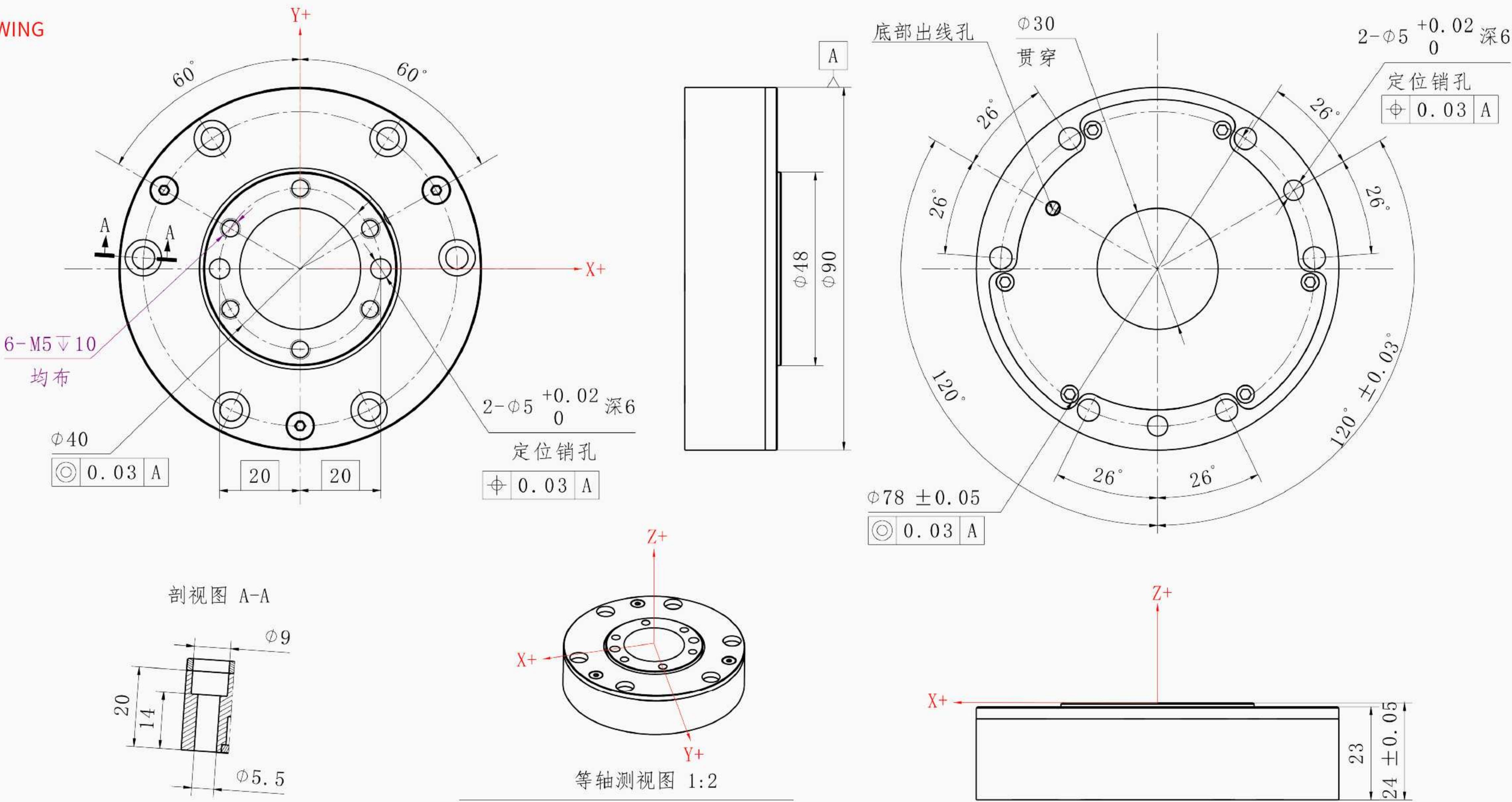
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数Performance Parameter			产品型号Type
			KWR90
量程 Range	Fx,Fy	N	400
量程 Range	Fz	N	800
量程 Range	Mx,My	Nm	36
量程 Range	Mz	Nm	36
直径 Diameter		mm	90
高度 Height		mm	24
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization
过载水平 Overloading		%	300
分辨率 Resolution		%FS	0.03
重复精度Repeatability		%FS	0.1
准度*Accuracy		%FS	0.5
重量 Weight		kg	0.34
防护等级 Protection Level			IP64
工作温度 Working Temperature		°C	0~80
采样频率 Sampling Frequency		Hz	1000
供电电压*Supply Voltage		VDC	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等
			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员
			*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差
			Note: Used together with high precision data acquisition system

KWR90 Series Six-axis Force Sensor



KWR90 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR96系列六轴力传感器

- 弯矩量程大
- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 采用航空合金，高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Wide Moment Range
- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition &Calculation System
- Aviation Alloy,High Overload,Rigidity and Sensitivity



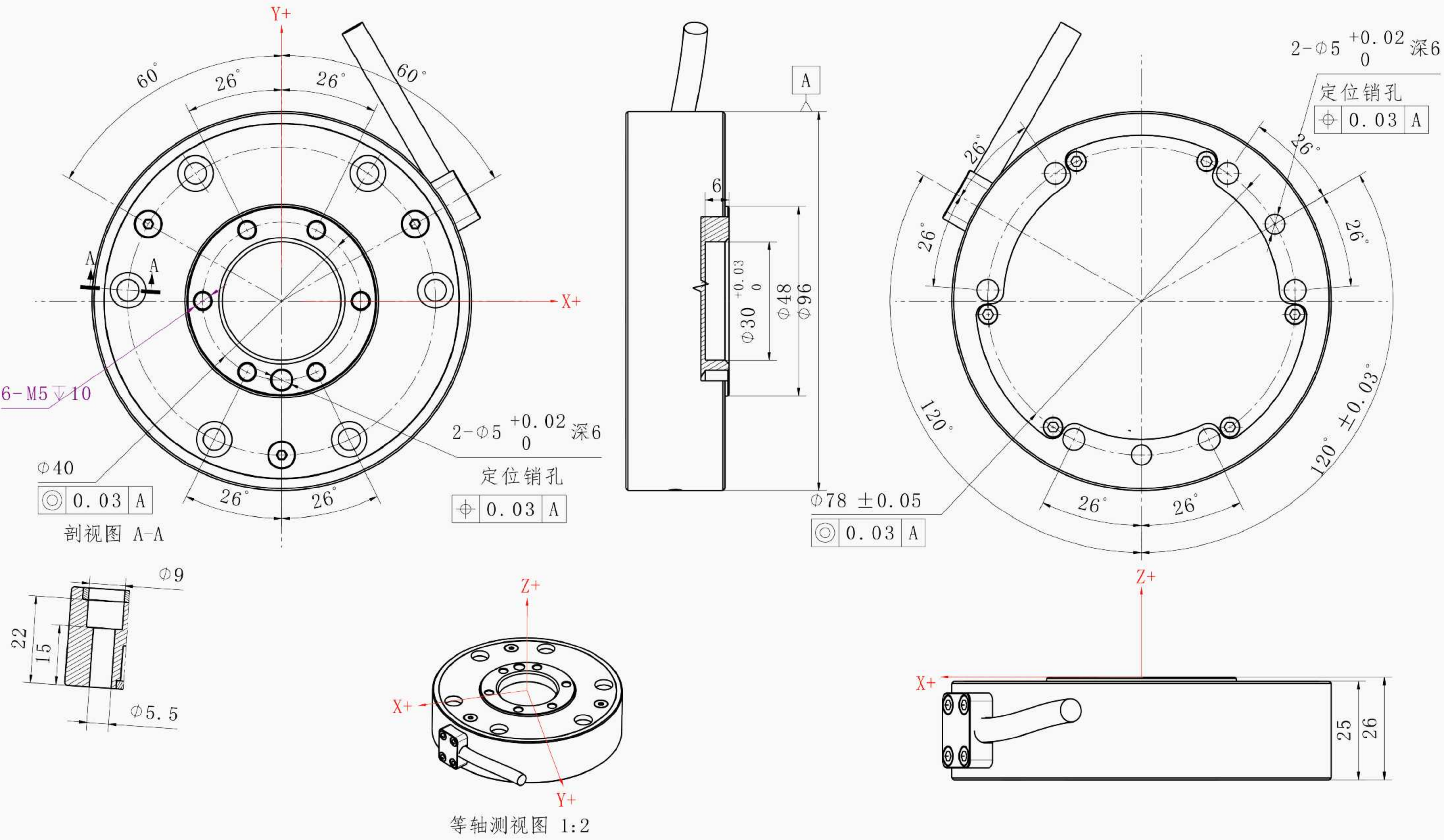
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数 Performance Parameter			产品型号Type				
			KWR96A	KWR96B	KWR96C	KWR96D	KWR96E
量程 Range	Fx,Fy	N	100	200	300	400	2000
量程 Range	Fz	N	200	400	600	800	2000
量程 Range	Mx,My	Nm	10	18	24	36	100
量程 Range	Mz	Nm	10	18	24	36	100
直径 Diameter		mm	96	96	96	96	96
高度 Height		mm	26	26	26	26	26
材质 Material			铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	铝合金 Aluminum alloy	合金钢 Alloy steel
表面处理 Surface Treatment			阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	阳极化Anodization	电解抛光Electropolishing
过载水平 Overloading	%FS		300	300	300	300	200
分辨率 Resolution	%FS		0.03	0.03	0.03	0.03	0.05
重复精度 Repeatability	%FS		0.1	0.1	0.1	0.1	0.3
准度*Accuracy	%FS		0.5	0.5	0.5	0.5	3
重量 Weight	kg		0.32	0.32	0.36	0.36	1.6
防护等级 Protection Level			IP64	IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度 Working Temperature	℃		0~80	0~80	0~80	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency	Hz		1000	1000	1000	1000	1000
供电电压*Supply Voltage	VDC		12~48	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等				
*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员							
*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差							
Note: Used together with high precision data acquisition system							

KWR96 Series Six-axis Force Sensor



KWR96 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR116系列六轴力传感器

- 六轴联合标定，充分抑制串扰
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统
- 过载能力强，适用于长度较大的机器人末端执行器力觉测量
- 采用高强合金（马氏体不锈钢），高过载，兼具高刚性和高灵敏度

- Six-axis Joint Calibration,Fully Suppress Crosstalk
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition &Calculation System
- High Overload Suitable for Force Sense Measurement of Long Robot End-effector
- Martensitic Stainless Steel , High Overload , Rigidity and Sensitivity



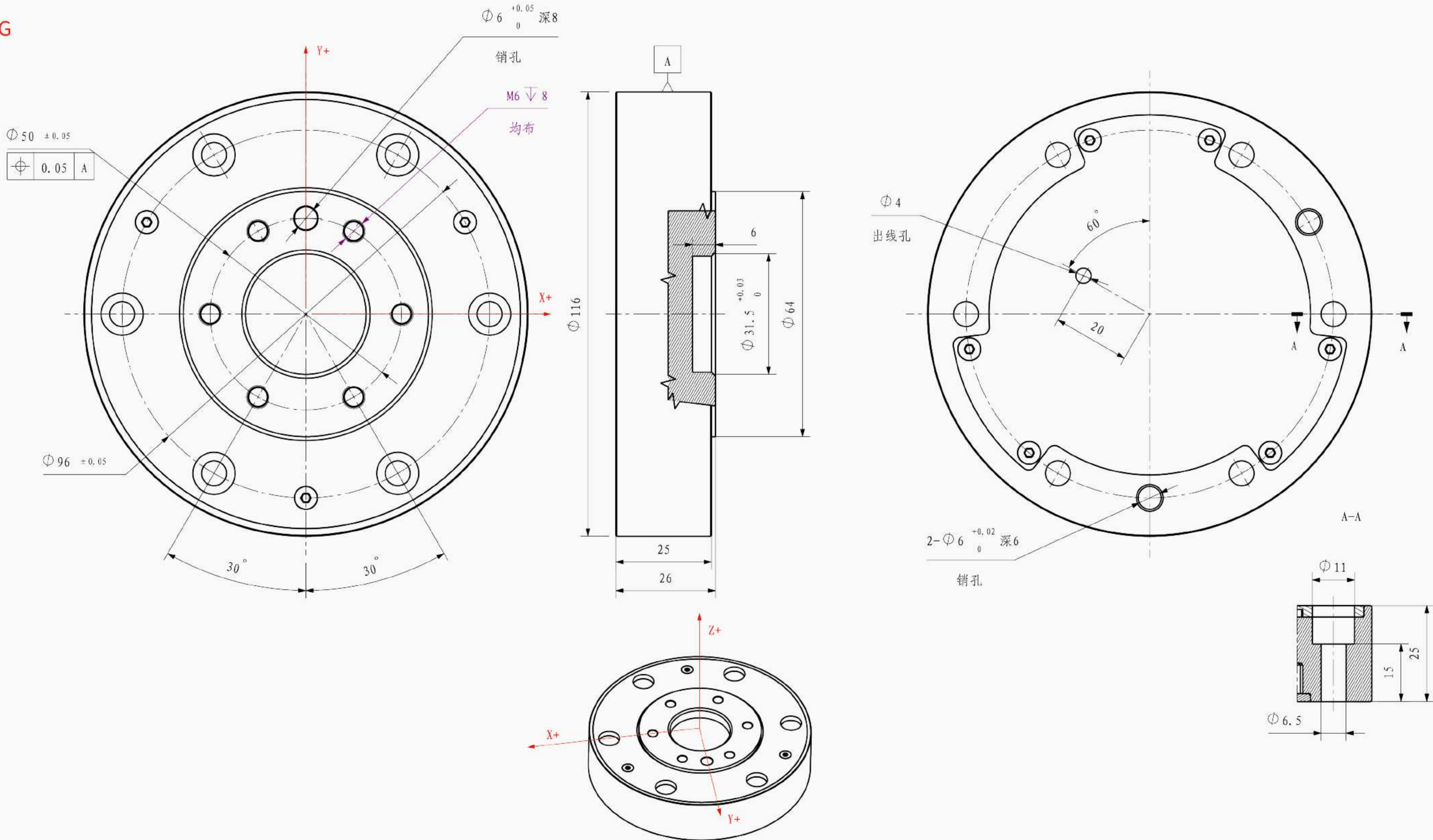
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数Performance Parameter			产品型号Type	
			KWR116	
量程 Range	Fx,Fy	N	1400	
量程 Range	Fz	N	1400	
量程 Range	Mx,My	Nm	120	
量程 Range	Mz	Nm	120	
直径 Diameter		mm	116	
高度 Height		mm	26	
材质 Material			合金钢 Alloy steel	
表面处理 Surface Treatment			电解抛光Electropolishing	
过载水平 Overloading		%FS	200	
重复精度 Repeatability		%FS	0.2	
准度*Accuracy		%FS	0.5	
重量 Weight		kg	1.4	
防护等级 Protection Level			IP64	
工作温度 Working Temperature		℃	0~80	
采样频率 Sampling Frequency		Hz	1000	
供电电压*Supply Voltage		VDC	12~48	
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等	
*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员				
*准度包含了串扰 、滞后 、非线性等因素导致的测量误差				
Note: Used together with high precision data acquisition system				

KWR116 Series Six-axis Force Sensor



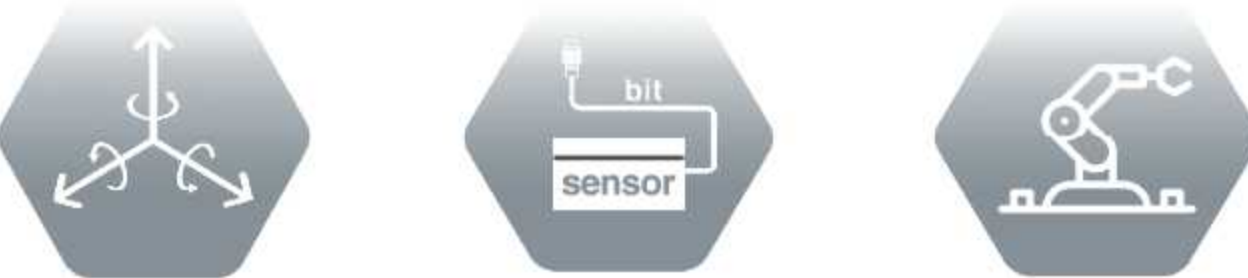
KWR116 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR200系列六轴底座力传感器

- 大量程六轴力传感器
- 内置高精度嵌入式数据采集计算系统

- Wide Range Six-axis Force Sensor
- Built-in High Precision Embedded Data Acquisition &Calculation System



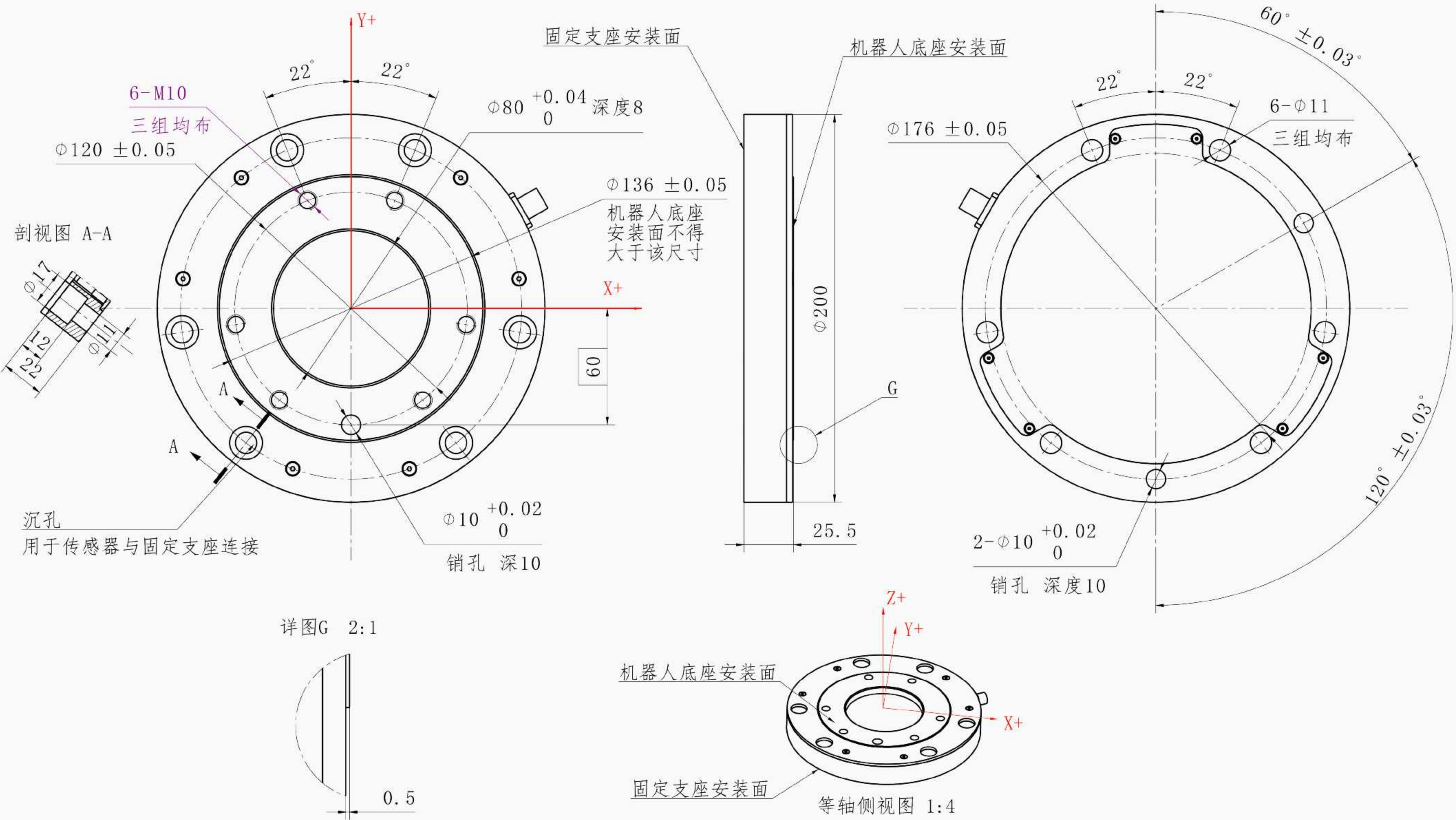
适用于小型工业机器人，协作机器人，服务机器人
Suitable for collaborative robots, surgical robots, service robots

性能参数Performance Parameter			产品型号Type	
			KWR200X	KWR200D
量程 Range	Fx,Fy	N	1000	10000
量程 Range	Fz	N	1000	10000
量程 Range	Mx,My	Nm	150	800
量程 Range	Mz	Nm	150	1600
直径 Diameter		mm	200	200
高度 Height		mm	25.5	25.5
材质 Material			合金钢 Alloy steel	合金钢 Alloy steel
表面处理 Surface Treatment			电解抛光Electropolishing	电解抛光Electropolishing
过载水平 Overloading		%FS	300	150
分辨率 Resolution		%FS	0.03	0.03
重复精度Repeatability		%FS	0.2	0.5
准度*Accuracy		%FS	0.5	3
重量 Weight		kg	4.6	5
防护等级 Protection Level			IP64	IP64
工作温度 Working Temperature		°C	0~80	0~80
采样频率 Sampling Frequency		Hz	1000	1000
供电电压*Supply Voltage		VDC	12~48	12~48
通信接口 Communication Interface			RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等	
			*默认支持9-24VDC，48VDC请联系销售人员	
			*准度包含了串扰、滞后、非线性等因素导致的测量误差	
			Note: Used together with high precision data acquisition system	

KWR200 Series Force Sensor for Robot Base



KWR200 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING



KWR-F系列夹爪指尖压力传感器

- 小型化结构
- 定制化设计
- 灵敏度高达1mN

- Miniaturization
- Customization
- Sensitivity up to 1mN



适用于电动夹爪、气动夹爪、灵巧手

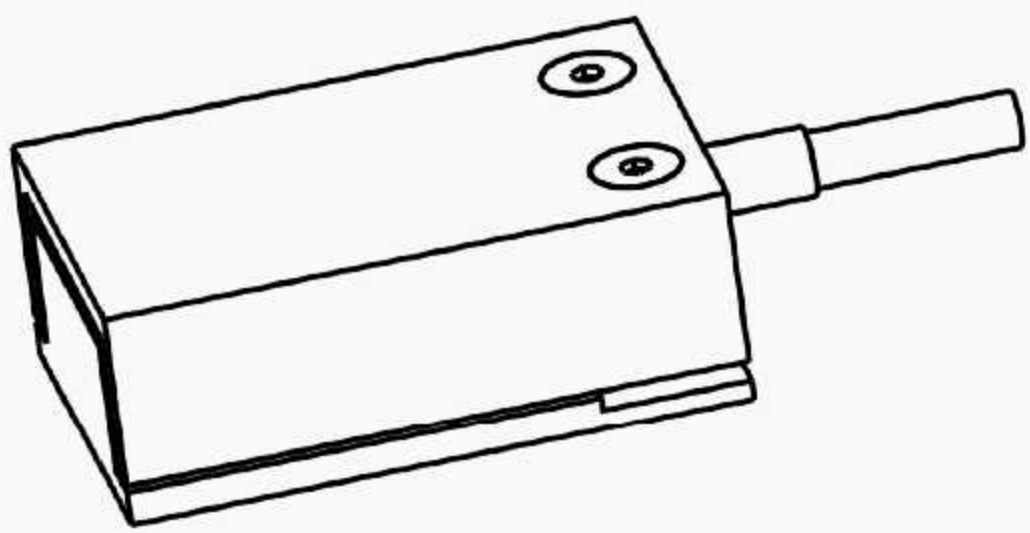
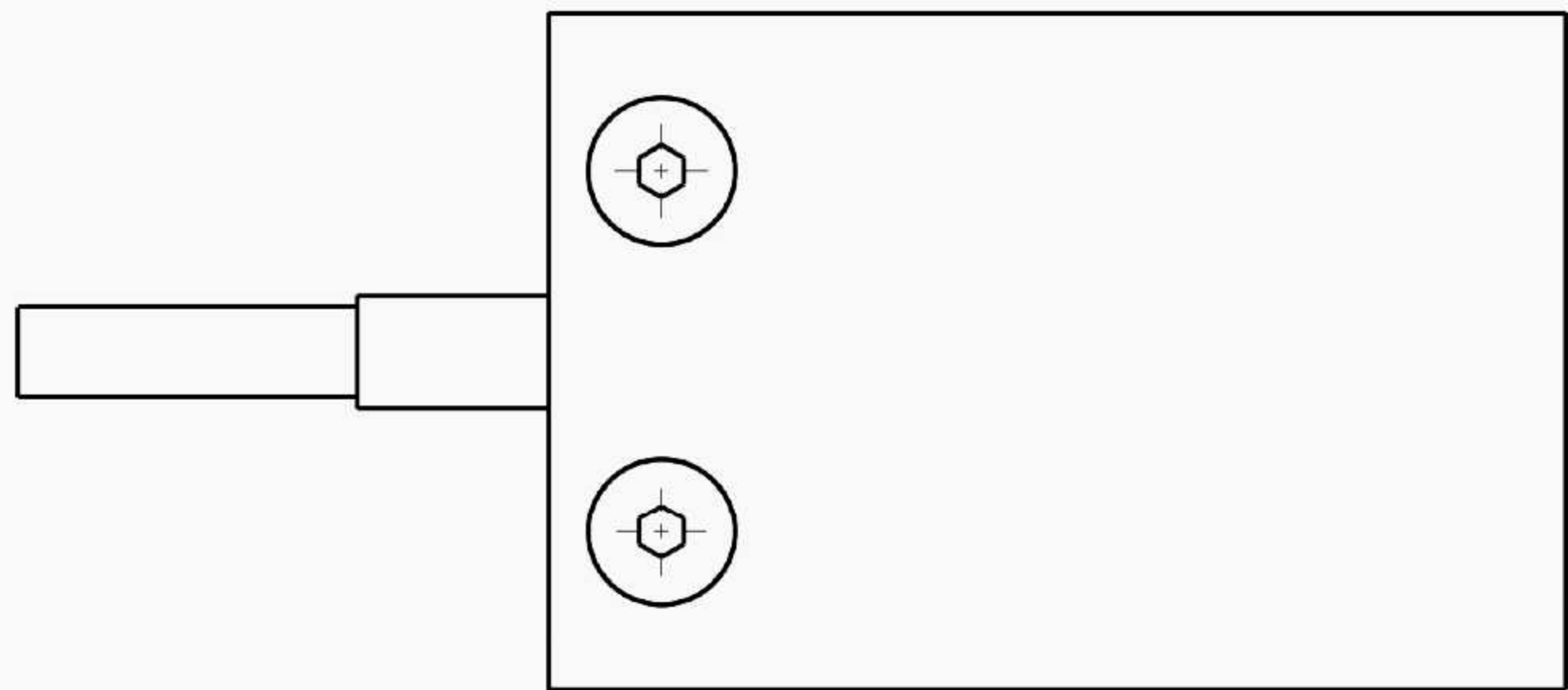
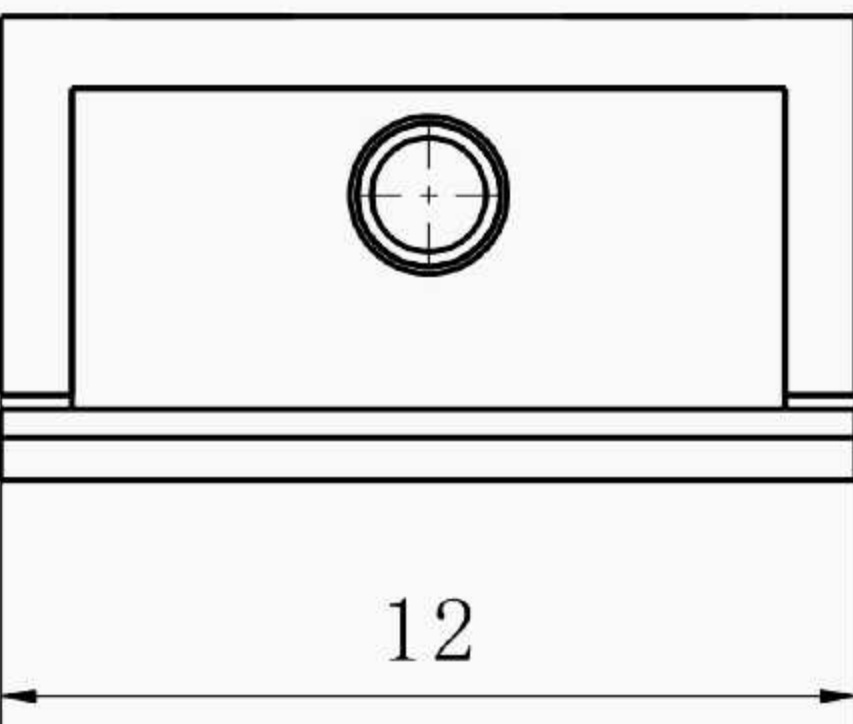
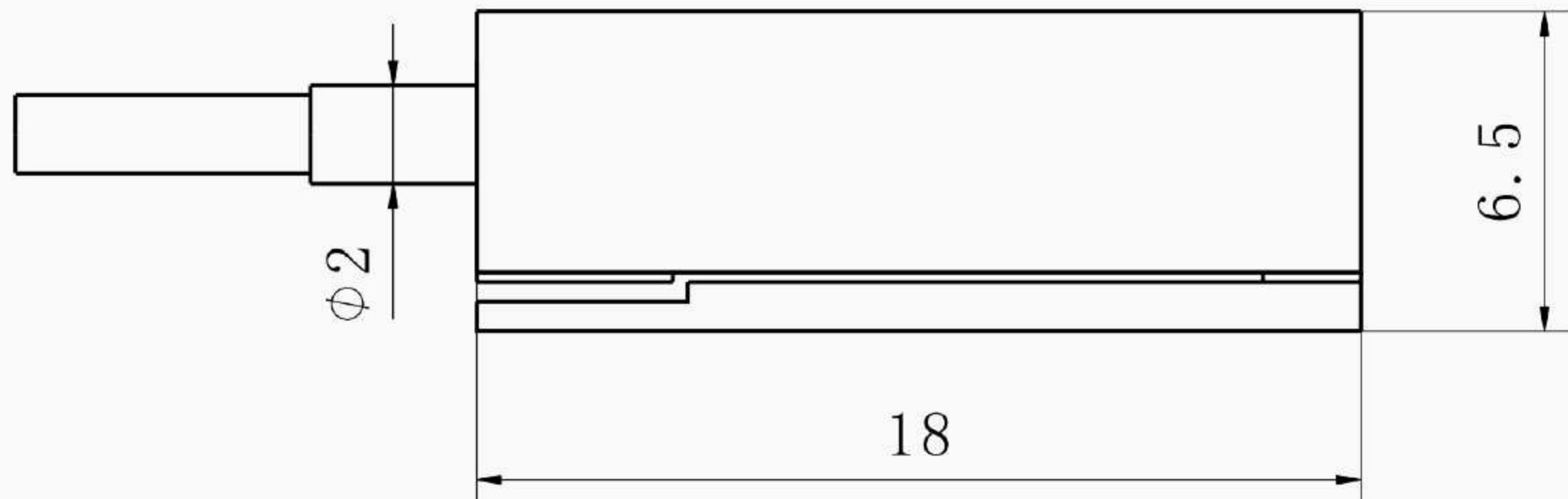
Suitable for electric gripper, pneumatic gripper, smart hand

性能参数 Performance Parameter		产品型号 Type	
		KWR18F20	KWR18F50
量程 Range	Nm	20	50
尺寸 Size	mm	18 × 12 × 6.5	
材质 Material		合金钢Alloy steel	合金钢 Alloy steel
表面处理 Surface Treatment		电解抛光Electropolishing	电解抛光 Electropolishing
过载水平 Overloading	%FS	200	200
分辨率 Resolution	%FS	0.05	0.05
重复精度 Repeatability	%FS	0.1	0.1
线性度 Linearity	%FS	0.1	0.1
重量Weight	kg	0.007	0.007
工作温度 Working Temperature	°C	0~80	0~80
通信接口 Communication Interface	RS422/RS485/MODBUS/TCP/UDP/工业以太网/USB等		
* 部分参数为配套信号采集模块参数			
* 定制规格产品可支持多种电压范围和通信方式			
Note: Used together with high precision data acquisition system			

KWR-F Series Gripper Fingertip Force Sensor



KWR-F 尺寸图
DIMENSIONAL DRAWING





应用场景

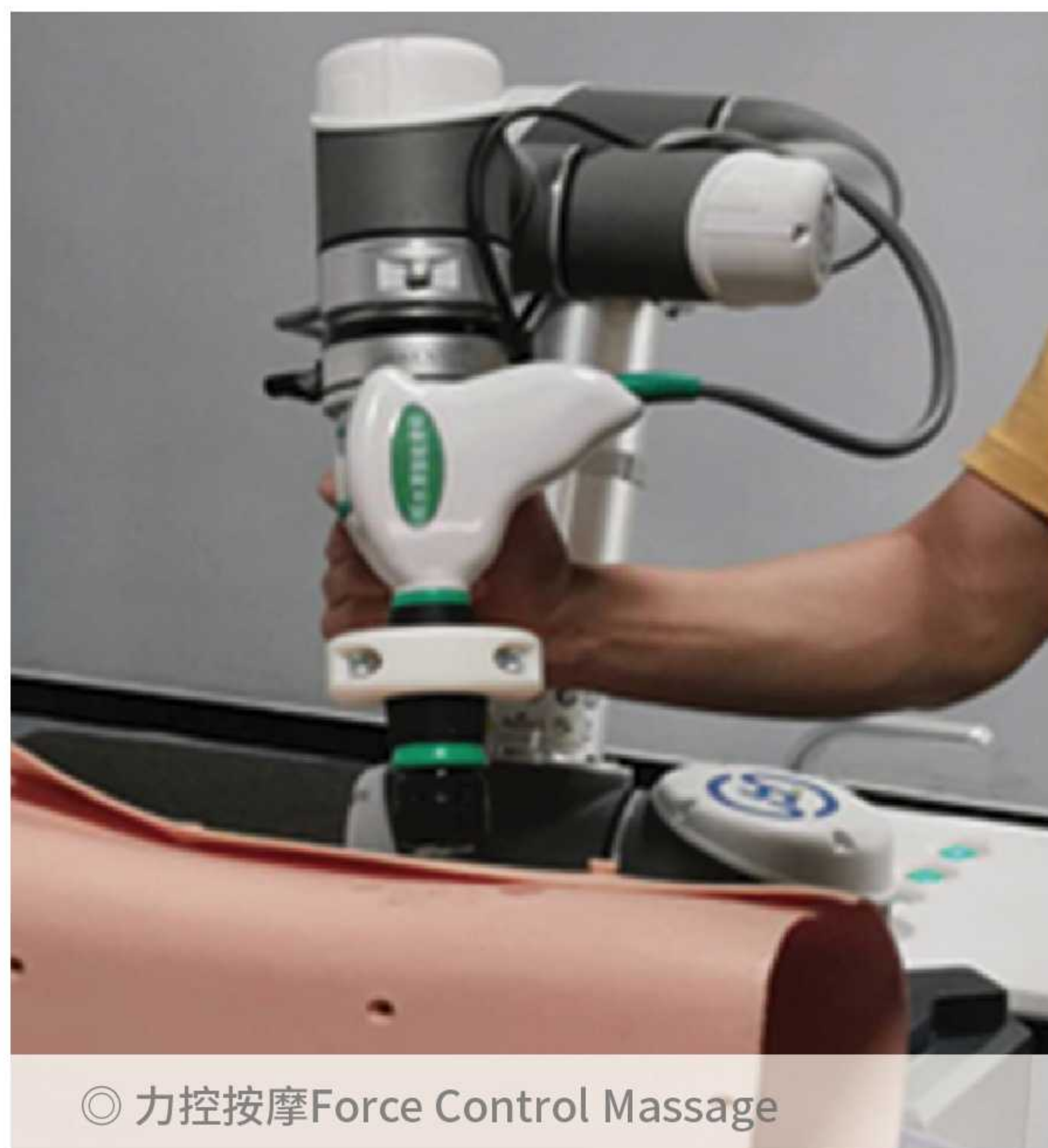
Application Scene





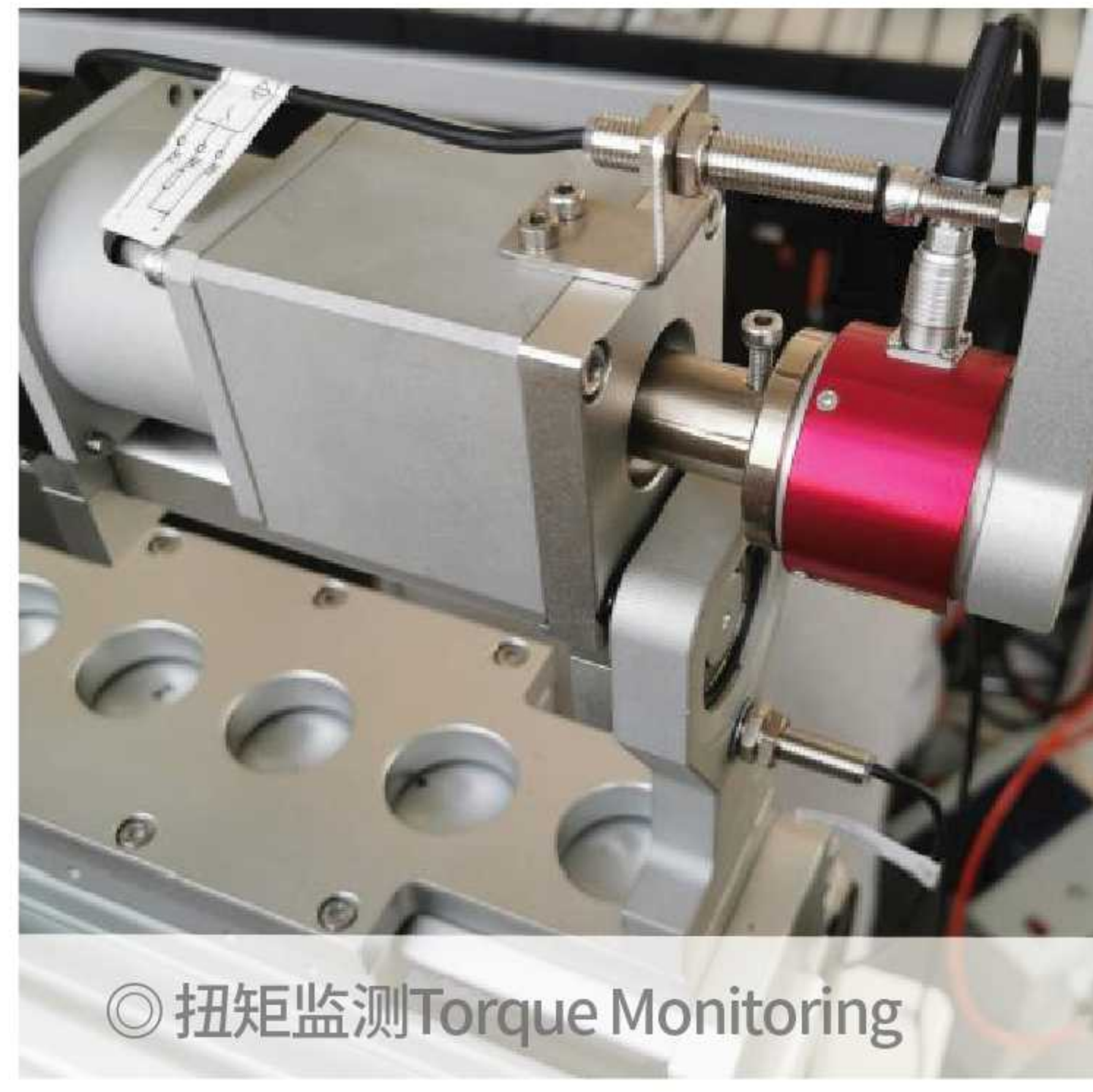
应用场景 | 运动/康复

Application Scene | Motion/Rehabilitation



Application Scene | Industry/Testing

应用场景 | 工业/测试



应用场景 | 航空航天

Application Scene | Aviation/Aerospace

