



您的目标就是我们的标准

## 乌鲁木齐生宇机电科技有限公司

联 系 电 话: 0991-3815769 / 13009693798 邮 箱: sinewes@163.com 联 系 地 址: 乌 鲁 木 齐 市 高 新 区 天 津 路 1889 银苑大厦 B-502 室



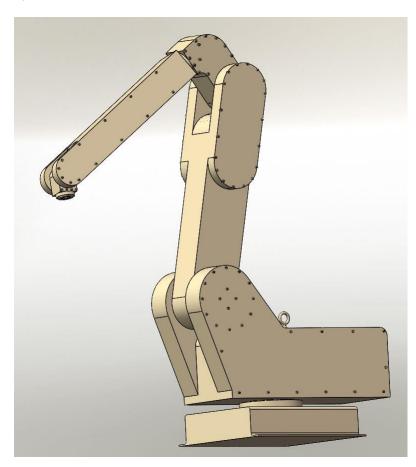
# 工业机器人自动化方案



## 工业六轴机器人

## 工业多用途机器人

专利产品



### 产品简要

这是一款专用多功能机器人,其速度、到达 距离和有效载荷在同类产品的市场上堪称一枝独 秀。超高速 6 轴运行机构、2 米到达距离加上 40kg 的有效载荷。

此工业机器人的运行速度较同类产品有了大幅度提高。优化电机功率和运动性能使它的工作 效率明显高于同类竞争产品。

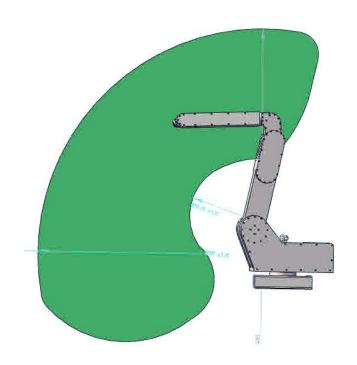
此款机器人可画圆和直线,完成铣削焊接装 配等各种复杂工作。 机器人搬运到达距离十分出众,事实上,机器人的通用性、到达距离和承重能力可满足人员密集的工业流水线装配需求。也成为袋、盒、板条箱和瓶子等包装材料的理想堆垛工具。

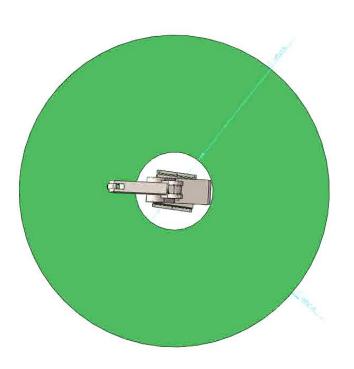
机器人的使用非常便捷。具有各种关键功能,可以在车间进行快速便捷的编程和直观的操作。坚固耐用的设计外观加 IP 52 的防护等级更确保了机器人在最严酷的环境中依然能发挥稳定的性能,并显著延长维护周期。

规格		
机器人版本	承重能力	到达距离
六轴机器人	40KG	2000mm
轴数	6	
防护等级	IP52	
安装方式	机座面安装	
性能		
重复定位精度	0.05mm	
重复循环精度	0.2mm	
轴运动	工作范围	
轴 1 旋转	+180°至-180°	
轴 2	0°至 270°	
轴 3 臂	0 至 180°	
轴 4 旋转	+180°至-180°	
轴 5 臂	+90°至-90°	
轴 6 旋转	+720°至-720°	
最大速度		
轴号	速度	
1	130°/s	
2	160°/s	
3	160°/s	
4	270°/s	
5	360°/s	
6	360°/s	
电器连接		
电源电压	220V / 50HZ	
功率	5kW	
物理特性		
机器人底座	433mm*460mm	
重量	220KG	
环境		
机械部分环境温	温度:	
操作时	+5°C至 +50°C	
运输储存时	-25°C至 +55°C	
相对湿度	最高 95%	
安全	带急停和电机保护的	安全
	功能	

*以实际产	品为准
-------	-----









## 工业六轴机器人

## 工业多用途机器人

专利产品



#### 产品简要

这是一款专用多功能机器人,其速度、到达 距离和有效载荷在同类产品的市场上堪称一枝独 秀。超高速 6 轴运行机构、0.804 米到达距离加上 3kg 的有效载荷。

此工业机器人的运行速度较同类产品有了大 幅度提高。优化电机功率和运动性能使它的工作 效率明显高于同类竞争产品。

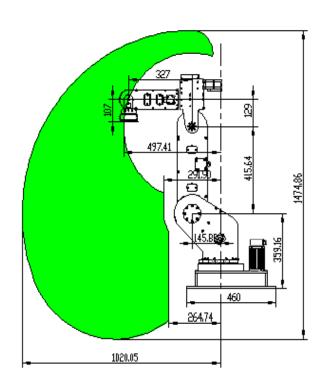
此款机器人可画圆和直线,完成铣削焊接等各种复杂工作。可接收标准 G 代码执行 3D 打印、书写绘画等,按 G 代码完成各种复杂工作。

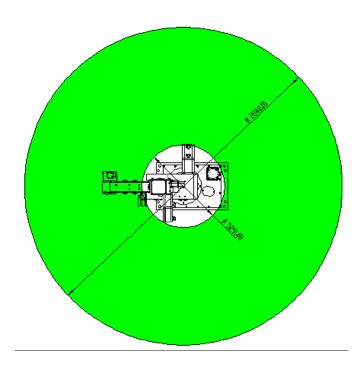
机器人搬运到达距离十分出众,事实上,机器人的通用性、到达距离和承重能力可满足人员密集的工业流水线装配需求。也成为袋、盒、板条箱和瓶子等包装材料的理想堆垛工具。

机器人的使用非常便捷。具有各种关键功能,可以在车间进行快速便捷的编程和直观的操作。坚固耐用的设计外观加 IP 52 的防护等级更确保了机器人在最严酷的环境中依然能发挥稳定的性能,并显著延长维护周期。

<ul> <li>机器人版本 承重能力 到达距离</li></ul>	规格		
轴数     6       防护等级     IP52       安装方式     机座面安装       性能     Image: The contract of	机器人版本	承重能力	到达距离
<ul> <li>防护等级</li></ul>	六轴机器人	10KG	1020mm
安装方式     机座面安装       性能     重复定位精度     0.08mm       重复循环精度     0.3mm       轴运动     工作范围       轴 1 旋转     +180°至-180°       轴 2     0°至150°       轴 3 臂     0至150°       轴 4 旋转     +180°至-180°       最大速度       轴 6 旋转     +180°至-180°       最大速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接       电源电压     220V/50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高95%	轴数	6	
世能  重复定位精度 0.08mm  重复循环精度 0.3mm  軸	防护等级	IP52	
重复循环精度     0.3mm       軸运効     工作范围       轴 1 旋转     +180°至-180°       轴 2     0°至150°       轴 3 臂     0至150°       轴 4 旋转     +180°至-180°       轴 5 臂     +90°至-90°       轴 6 旋转     +180°至-180°       最大速度       轴号     速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接     电源电压       电源电压     220V/50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高95%	安装方式	机座面安装	
軸运动     工作范围       轴 1 旋转     +180°至-180°       轴 2     0°至 150°       轴 3 臂     0至 150°       轴 4 旋转     +180°至-180°       轴 5 臂     +90°至-90°       轴 6 旋转     +180°至-180°       最大速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接     电源电压       220V/50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	性能		
軸 1 旋转     +180°至-180°       轴 2     0°至120°       轴 3 臂     0至150°       轴 4 旋转     +180°至-180°       轴 5 臂     +90°至-90°       轴 6 旋转     +180°至-180°       最大速度     基度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接     电源电压       220V / 50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	重复定位精度	0.08mm	
轴 1 旋转       +180°至-180°         轴 2       0°至120°         轴 3 臂       0至150°         轴 4 旋转       +180°至-180°         轴 5 臂       +90°至-90°         轴 6 旋转       +180°至-180°         最大速度       **         1       350°/s         2       165°/s         3       185°/s         4       275°/s         5       275°/s         6       450°/s         电器连接       电源电压         220V / 50HZ       **         功率       2kW         物理特性       机器人底座         机碳部分环境温度:       **         操作时       +5°C至+50°C         运输储存时       -25°C至+55°C         相对湿度       最高95%	重复循环精度	0.3mm	
轴 2       0°至120°         轴 3 臂       0至150°         轴 4 旋转       +180°至-180°         轴 5 臂       +90°至-90°         轴 6 旋转       +180°至-180°         最大速度       ***         轴号       速度         1       350°/s         2       165°/s         3       185°/s         4       275°/s         5       275°/s         6       450°/s         电器连接       电源电压         220V / 50HZ       ***         功率       2kW         物理特性       ***         机器入底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境       ***         机械部分环境温度:       ***         操作时       +5°C至+50°C         运输储存时       -25°C至+55°C         相对湿度       最高95%	轴运动	工作范围	
轴 3 臂       0 至 150°         轴 4 旋转       +180°至 -180°         轴 5 臂       +90°至 -180°         轴 6 旋转       +180°至 -180°         最大速度       事度         1       350°/s         2       165°/s         3       185°/s         4       275°/s         5       275°/s         6       450°/s         电器连接       电源电压         220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境         机械部分环境温度:       +5°C至+50°C         运输储存时       -25°C至+55°C         相对湿度       最高 95%	轴 1 旋转	+180°至-180°	
轴 4 旋转       +180°至 -180°         轴 5 臂       +90°至 -90°         轴 6 旋转       +180°至 -180°         最大速度       事度         1       350°/s         2       165°/s         3       185°/s         4       275°/s         5       275°/s         6       450°/s         电器连接       电源电压         220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境         机械部分环境温度:       +5°C至+50°C         运输储存时       -25°C至+55°C         相对湿度       最高 95%	轴 2	0°至 120°	
轴 5 臂       +90° 至 -90°         轴 6 旋转       +180° 至 -180°         最大速度          轴号       速度         1       350°/s         2       165°/s         3       185°/s         4       275°/s         5       275°/s         6       450°/s         电器连接       电源电压         220V/50HZ       功率         2kW         物理特性         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境         机械部分环境温度:         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	轴 3 臂	0 至 150°	
軸 6 旋转     +180°至-180°       最大速度       轴号     速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接       电源电压     220V / 50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境     机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	轴 4 旋转	+180°至 -180°	
最大速度       轴号     速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接       电源电压     220V/50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	轴 5 臂	+90°至-90°	
軸号     速度       1     350°/s       2     165°/s       3     185°/s       4     275°/s       5     275°/s       6     450°/s       电器连接       电源电压     220V / 50HZ       功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	轴6旋转	+180°至 -180°	
1 350° /s 2 165° /s 3 185° /s 4 275° /s 5 275° /s 6 450° /s  电器连接 电源电压 220V / 50HZ 功率 2kW  物理特性 机器人底座 340mm*260mm 重量 75KG  环境 机械部分环境温度: 操作时 +5° C至 +50° C 运输储存时 -25° C至 +55° C	最大速度		
2       165° /s         3       185° /s         4       275° /s         5       275° /s         6       450° /s         电器连接       电源电压         电源电压       220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性       机器人底座         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境       机械部分环境温度:         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	轴号	速度	
3 185°/s 4 275°/s 5 275°/s 6 450°/s  电器连接 电源电压 220V/50HZ 功率 2kW  物理特性 机器人底座 340mm*260mm 重量 75KG  环境  机械部分环境温度: 操作时 +5°C至+50°C 运输储存时 -25°C至+55°C	1	350°/s	
4       275° /s         5       275° /s         6       450° /s         电器连接       电源电压         电源电压       220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性       机器人底座         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境       机械部分环境温度:         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	2	165°/s	
5       275° /s         6       450° /s         电器连接       ***         电源电压       220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境         机械部分环境温度:       ***         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	3	185°/s	
6       450° /s         电器连接       220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性       340mm*260mm         重量       75KG         环境       机械部分环境温度:         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	4	275°/s	
电器连接         电源电压       220V / 50HZ         功率       2kW         物理特性         机器人底座       340mm*260mm         重量       75KG         环境         机械部分环境温度:       块作时         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	5	275°/s	
电源电压     220V / 50HZ       功率     2kW       物理特性     ************************************	6	450°/s	
功率     2kW       物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5° C 至 +50° C       运输储存时     -25° C 至 +55° C       相对湿度     最高 95%	电器连接		
物理特性       机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5° C至 +50° C       运输储存时     -25° C至 +55° C       相对湿度     最高 95%	电源电压	220V / 50HZ	
机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5° C至 +50° C       运输储存时     -25° C至 +55° C       相对湿度     最高 95%	功率	2kW	
机器人底座     340mm*260mm       重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5° C至 +50° C       运输储存时     -25° C至 +55° C       相对湿度     最高 95%			
重量     75KG       环境       机械部分环境温度:       操作时     +5°C至+50°C       运输储存时     -25°C至+55°C       相对湿度     最高 95%	物理特性		
环境         机械部分环境温度:         操作时       +5° C至 +50° C         运输储存时       -25° C至 +55° C         相对湿度       最高 95%	机器人底座	340mm*260mm	
机械部分环境温度:         操作时       +5° C 至 +50° C         运输储存时       -25° C 至 +55° C         相对湿度       最高 95%	重量	75KG	
操作时       +5° C 至 +50° C         运输储存时       -25° C 至 +55° C         相对湿度       最高 95%	环境		
运输储存时       -25° C 至 +55° C         相对湿度       最高 95%	机械部分环境温	温度:	
相对湿度 最高 95%	操作时	+5°C至+50°C	
	运输储存时	-25°C至 +55°C	
安全 带急停和由机保护的安全	相对湿度	最高 95%	
スエーニュー 中心口 中心 (1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	安全	带急停和电机保护的	安全

### 工作范围和载荷说明图





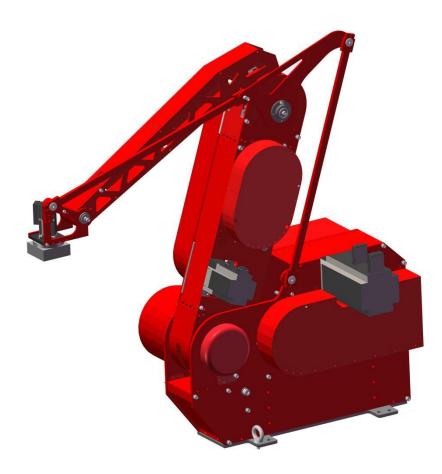


功能

## 工业四连杆机器人

## 工业多用途机器人

专利产品



#### 产品简要

这是一款专用多功能机器人,其速度、到达 距离和有效载荷在同类产品的市场上堪称一枝独 秀。超高速 2 轴运行机构、1230mm 到达距离加 上 10kg 的有效载荷。

此工业机器人的运行速度较同类产品有了大 幅度提高。优化电机功率和运动性能使它的工作 效率明显高于同类竞争产品。

此款机器人可完成高速运行工业生产线上各种复杂工作。机器人搬运到达距离十分出众,事

实上,机器人的通用性、到达距离和承重能力可 满足人员密集的工业流水线装配需求。也成为 袋、盒、板条箱和瓶子等包装材料的理想搬运工 具。

机器人的使用非常便捷。具有各种关键功能,可以在车间进行快速便捷的编程和直观的操作。坚固耐用的设计外观,加上 IP 52 的防护等级更确保了机器人在最严酷的环境中依然能发挥稳定的性能,并显著延长维护周期。

规格		
机器人版本	承重能力	到达距离
二轴机器人	12KG	1230mm

轴数	2	
防护等级	IP52	
安装方式	机座面安装	
性能		
重复定位精度	0.05mm	
重复循环精度	0.3mm	
轴运动	工作范围	
轴1旋转	0°至 90°	
轴 2	0°至 120°	

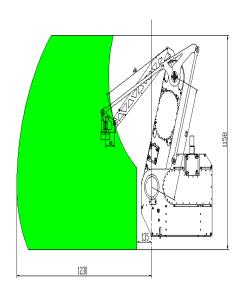
最大速度		
轴号	速度	
1	240°/s	
2	240°/s	

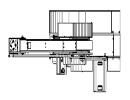
电器连接		
电源电压	220V / 50HZ	
功率	1kW	

	物理特性	
	机器人底座	360mm*200mm
	重量	80KG
	环境	
	机械部分环境流	温度:
•	操作时	+5°C至 +50°C
•	运输储存时	-25°C至+55°C
•	相对湿度	最高 95%
	安全	带急停、夹具防撞和电机保护的安全
		功能



### 工作范围和载荷说明图

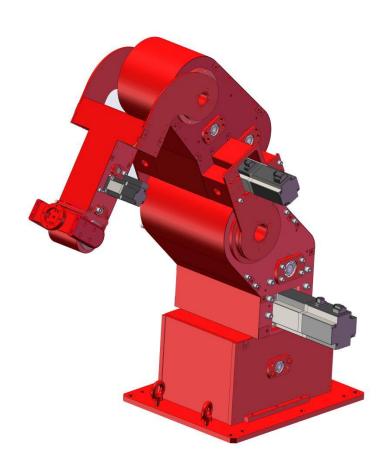




## 工业机器人

## 工业多用途机器人

专利产品



### 产品简要

这是一款专用多功能机器人,其速度、到达 距离和有效载荷在同类产品的市场上堪称一枝独 秀。超高速运行机构、1025mm 到达距离加上 5kg 的有效载荷。

此工业机器人的运行速度较同类产品有了大 幅度提高。优化电机功率和运动性能使它的工作 效率明显高于同类竞争产品。

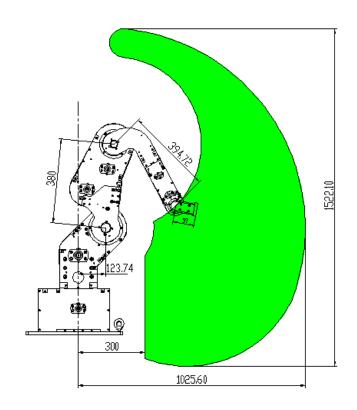
此款机器人可生产线上的各种复杂工作。机 器人搬运到达距离十分出众,事实上,机器人的 通用性、到达距离和承重能力可满足人员密集的 工业流水线装配需求。也成为袋、盒、板条箱和 瓶子等包装材料的理想装箱工具。

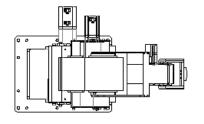
机器人的使用非常便捷。具有各种关键功能,可以在车间进行快速便捷的编程和直观的操作。坚固耐用的设计外观加 IP 52 的防护等级更确保了机器人在最严酷的环境中依然能发挥稳定的性能,并显著延长维护周期。

## 工业三轴机器人

规格		
机器人版本	承重能力	到达距离
三轴机器人	8KG	1025mm
轴数	3	
防护等级	IP52	
安装方式	机座面安装	
性能		
重复定位精度	0.05mm	
重复循环精度	0.3mm	
轴运动	工作范围	
轴 1 旋转	+180°至-150°	
轴 2	0°至 120°	
轴 3 臂	-150 至 150°	
最大速度		
轴号	速度	
1	300°/s	
2	265°/s	
3	395°/s	
电器连接		
电源电压	220V / 50HZ	
额定功率	1kW	
物理特性		
机器人底座	345mm*435mm	
重量	40KG	
环境		
	ㅁҥ	
机械部分环境流	<b>品度:</b>	
机械部分环境》 操作时	+5°C至+50°C	
操作时	+5°C至+50°C	

### 工作范围和载荷说明图



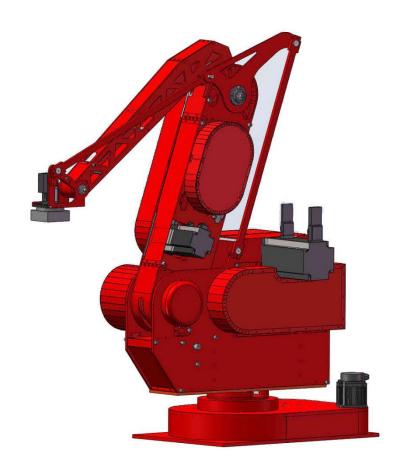




## 工业四连杆机器人

## 工业多用途机器人

专利产品



#### 产品简要

这是一款专用多功能机器人,其速度、到达 距离和有效载荷在同类产品的市场上堪称一枝独 秀。超高速 4 轴运行机构、1230mm 到达距离加 上 10kg 的有效载荷。

此工业机器人的运行速度较同类产品有了大 幅度提高。优化电机功率和运动性能使它的工作 效率明显高于同类竞争产品。

此款机器人可完成高速运行工业生产线上各种复杂工作。机器人搬运到达距离十分出众,事

实上,机器人的通用性、到达距离和承重能力可 满足人员密集的工业流水线装配、涂胶需求。也 成为袋、盒、板条箱和瓶子等包装材料的理想搬 运工具。

机器人的使用非常便捷。具有各种关键功能,可以在车间进行快速便捷的编程和直观的操作。坚固耐用的设计外观,加上 IP 52 的防护等级更确保了机器人在最严酷的环境中依然能发挥稳定的性能,并显著延长维护周期。

规格		
机器人版本	承重能力	到达距离
四轴机器人	12KG	1230mm

轴数	4	
防护等级	IP52	
安装方式	机座面安装	
性能		
重复定位精度	0.05mm	
重复循环精度	0.3mm	
轴运动	工作范围	
轴 1	0°至 350°	
轴 2 旋转	0°至 90°	
轴 3 旋转	0°至 120°	
轴 4	0°至 360°	
最大速度		
轴号	速度	
1	300°/s	
2	240°/s	
3	240°/s	
4	400°/s	

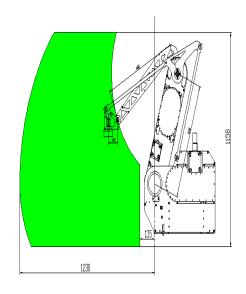
#### 电器连接

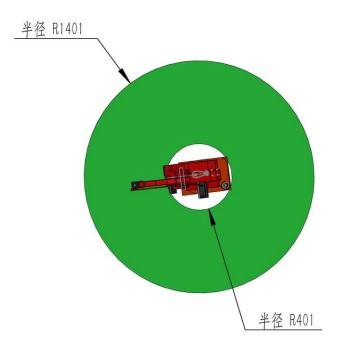
电源电压	220V / 50HZ
.1	2.9kW

物理特性	
机器人底座	600mm*400mm
重量	150KG
环境	
机械部分环境温度:	
操作时	+5°C至 +50°C
运输储存时	-25°C至 +55°C
相对湿度	最高 95%
安全	带急停、夹具防撞和电机保护的安全

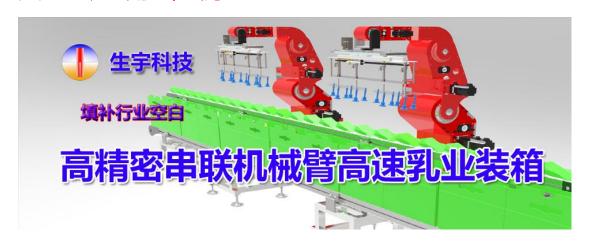


### 工作范围和载荷说明图





## 典型应用案例





#### 食品软包装食品药品等分拣装箱

行业: 液态高温奶利乐枕自动化装箱

应用: 食品动态抓取

配置: 工业机器人sv10-900-3

优势: 以机器代替人工,效率高,独创核心技术

取稳定,节省空间,缩减成本





#### 药品食品塑瓶包装分拣装箱

行业: 药业输液瓶装箱

应用: 药品动态抓取

配置: 工业机器人sv10-900-3

优势: 开创输液瓶装箱以机器代替人工,效率高,

取稳定, 节省空间, 缩减成本







### 铁罐食品包装分拣装箱

行业:铁罐食品分拣装箱

应用: 食品动态抓取

配置: 工业机器人sv12-900-2

优势: 以机器代替人工,效率高,

取稳定, 节省空间, 缩减成本







#### 制鞋工业特殊形状机器人鞋底切割

行 业 : 橡胶底制鞋工业

应用: 产品生产

配置: 工业机器人sv16-100-6

优势: 以机器代替人工无法完成的工作,品质高、效率高,



## 创新引领未来



## 创新改变世界



## 创新改变生活