



官方订阅号



官方视频号



官方抖音号

创新是研究所的灵魂



江苏省产业技术研究院智能制造技术研究所
江苏集萃智能制造技术研究所有限公司
INSTITUTE OF INTELLIGENT MANUFACTURING TECHNOLOGY, JITRI

公司总部：南京市江北新区产业技术研创园光电科技园C座21楼

热线电话：400-608-0040

邮箱：marketing@iimt.org.cn

免责声明：版权归集萃智造所有，未经书面许可，不得复制或进行任何形式的转载，本公司对本产品目录内容保留解释及更新的权利，恕不另行通知。

智能机器人及系统方案提供商

INTELLIGENT ROBOT R&D SYSTEM SOLUTION INTEGRATOR

| 公司简介

集萃智造成立于2016年9月，总部位于南京，在苏州、常州、合肥、襄阳等地设立分公司，目前拥有研发人员180余名，拥有包括五轴联动加工机床、金属3D打印、激光动态测试等一批高端加工制造及测试设备。秉承“创新是研究所发展的灵魂”这一理念，先后在创新产品设计、核心部件研制、AI控制算法等方面突破多项关键技术，研制出5个型号的协作机器人以及2款室内无人车产品，申请发明专利超100余项，承接20余项国家省市重大科技项目。拥有质量管理、软件开发及自动化相关资质，先后被认定为国家高新技术企业、江苏省专精特新小巨人企业、江苏省民营科技型企业、江苏省智能机器人创新中心、智能机器人工程研究中心，并连续多年荣获南京市新研机构的绩效优胜奖。

同时，集萃智造作为专业的智能工厂及其解决方案提供商，聚焦于3C、白色家电、汽车零部件等行业的整场规划、工艺与流程仿真、MES软件、数字孪生等领域，解决了视觉缺陷检测、AGV转运、柔性夹具、机器人多机协同等关键技术，承接了多个大型自动化产线项目，合作企业包含西门子、斯凯孚、美的、小天鹅、苏美达等。

- 平台与成果
- 江苏省智能机器人工程研究中心
 - 江苏省智能机器人创新中心
 - 2020年度江苏省专精特新小巨人企业（创新类）
 - 2018-2020年度南京市新型研发机构绩效考核优秀奖
 - 2020年度恰佩克创新品牌奖（协作机器人）

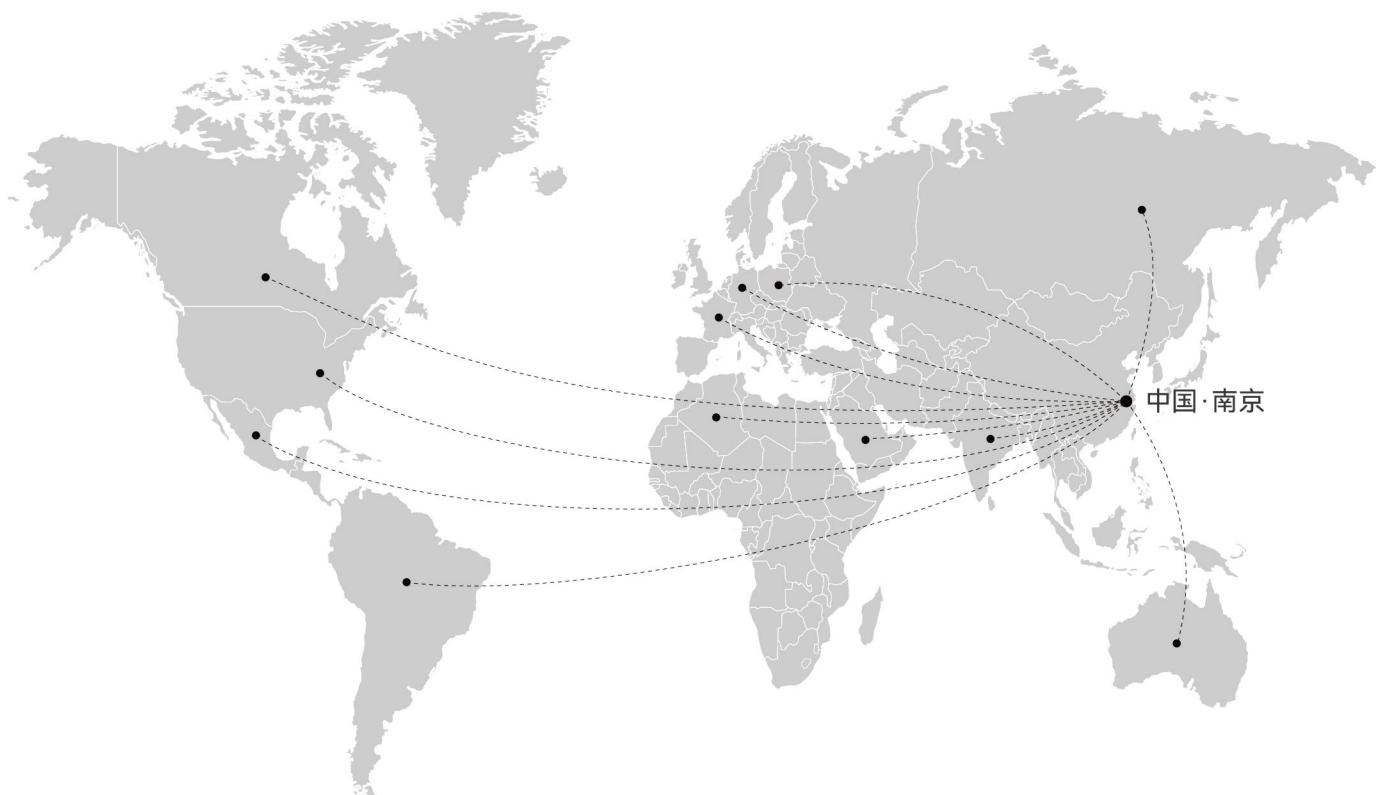
- 资质证书
- 高新技术企业
 - ISO9001、ISO27001、ISO20000质量管理体系
 - 国际质量CE认证
 - CMMI、ITSS和CCRC软件认证
 - 规上工业企业

- 知识产权
- 申报各类专利和软件著作权**382**项
 - 发明专利**182**项，授权**15**项
 - 实用新型专利**137**项，授权**83**项
 - 外观专利**6**项，授权**6**项
 - 软件著作权**57**项，授权**51**项



| 全球战略

集萃智造，立足江苏，放眼世界，我们已经在全国多地建立控股公司，开拓全球市场，已经在海外各大洲进行供应商布局，产品远销全球。



| 轻型协作机器人系列

安全协作/高效生产



安全

能够直接与人一起工作，且无需使用安全围栏进行隔离，具有高度的可靠性和安全性。



轻便

以轻便灵活著称的协作机器人，自重更轻负载更强，以常用的5kg机器人为例，自重仅有20kg，负载达5kg。



易用

体积小，便于包装运输，且安装轻松，拆卸简单，可快速部署。

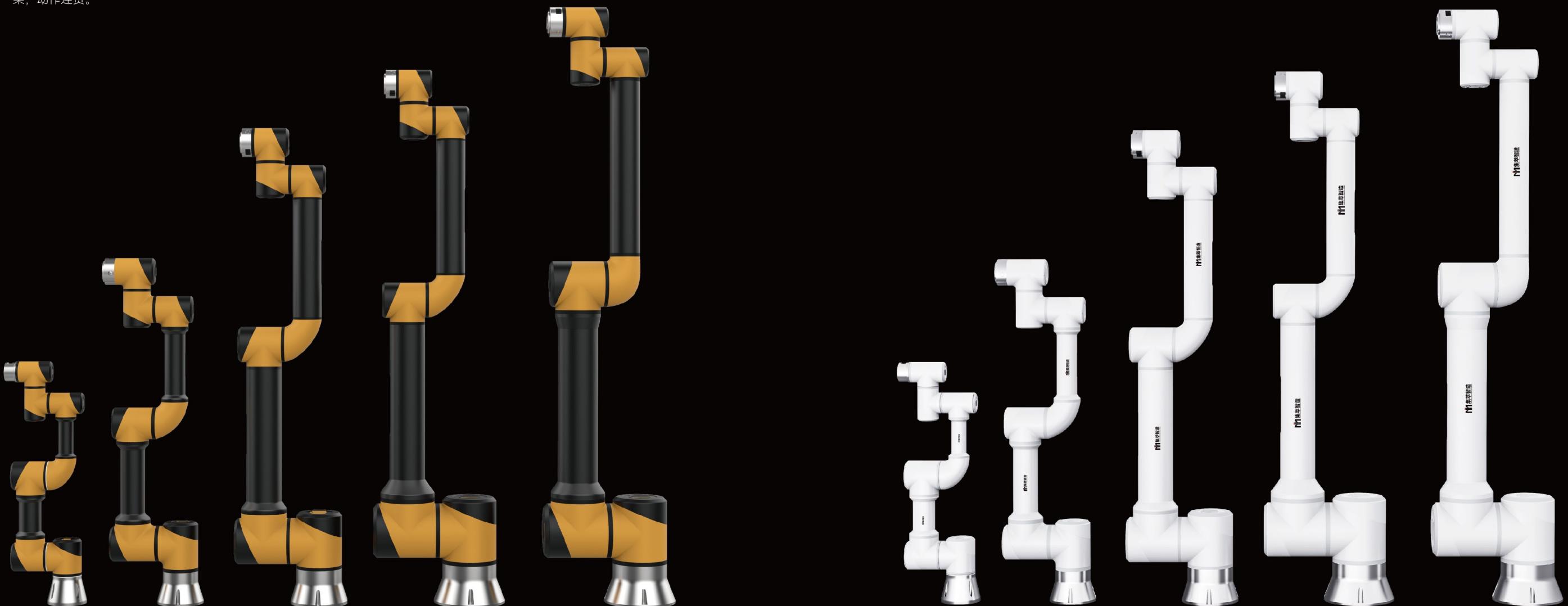


灵活

$\pm 360^\circ$ 单关节自由度，球形工作空间，无死角，任意角度安装，结构紧凑。

物流仓储 | 视觉分拣 | 智能巡检 | 工业生产 | 教育科研 | 医疗康养

医美理疗 | 检验检疫 | 农业采摘 | 新零售新消费



ICR系列协作机器人

安全协作/高效生产

- 拖动示教、可视化编程、远程培训支持，无需精通编程语言也可轻松操作
- 碰撞检测等功能，保证安全的人机共融，通过欧盟CE、CMA等多项认证
- 小身量大负载，可叠加在各产线，平均1小时快速部署，不影响原产线运转

适合行业

物流仓储、金属加工、食品化工、汽车零部件、家电家具等



扫码获取更多详情

适合场景

搬运、上下料、螺丝锁付、物品分拣、码垛、打磨、装配、喷涂、搭载AGV复合应用

技术参数

型号	IIMT-CR-03	IIMT-CR-05	IIMT-CR-10	IIMT-CR-16	IIMT-CR-20
自重	13kg	20.4kg	32kg	30.8kg	60kg
有效负载	3kg	5kg	10kg	16kg	20kg
自由度	6个旋转关节	6个旋转关节	6个旋转关节	6个旋转关节	6个旋转关节
有效工作半径	600mm	900mm	1300mm	1000mm	1650mm
重复定位精度	±0.03mm	±0.03mm	±0.05mm	±0.05mm	
可检测最小碰撞力	30N	30N	50N	50N	
碰撞后响应延长时间	≤0.1s	≤0.1s	≤0.1s	≤0.1s	
关节最大速度	180 °/s	180°/s	180°/s	180°/s	
工具端平均速度	0.9m/s	1.5m/s	2m/s	1.6m/s	
功耗	典型工况下200W	典型工况下300W	典型工况下500W	典型工况下500W	
关节范围	第6关节±360°，其余关节±180°				
控制箱尺寸	400×210×500mm				
控制箱 I/O 端口	16路数字输入、13路数字输出、4路模拟输入（2路4~20mA, 2路0~10V）				
电源	220VAC, 50Hz				
IP等级	IP54				
通信接口	TCP/IP 100Mbit, ModbusTCP				
编程	示教器图形化编程，手持PAD编程，Lua脚本编程，C/C++编程 Python编程，SDK库				
人机共融	碰撞检测，拖动示教，安全区域设置，本体48V供电				
材质	铝合金，ABS塑料				
质保时间	1年				
安全认证	CE认证，CNAS认证，5项安全配置，参照EN ISO 13849-1:2008、PLD				
包装配件清单	机械臂本体、控制柜、操作面板、电源连接线、使用说明书、合格证				
环境温度	0 ~ 45°C				
环境湿度	25~85% (无冷凝)				

ICA系列协作机器人

安全协作/高效生产

- 拖动示教、可视化编程、远程培训支持，无需精通编程语言也可轻松操作
- 碰撞检测再升级，人机共融更安全，通过欧盟CE、CMA等多项认证
- 算法&芯片双提升，系统响应速度、重复定位精度均得到优化

适合行业

新消费新零售、3C电子、科研教育、农业采摘、医疗康养等



扫码获取更多详情

适合场景

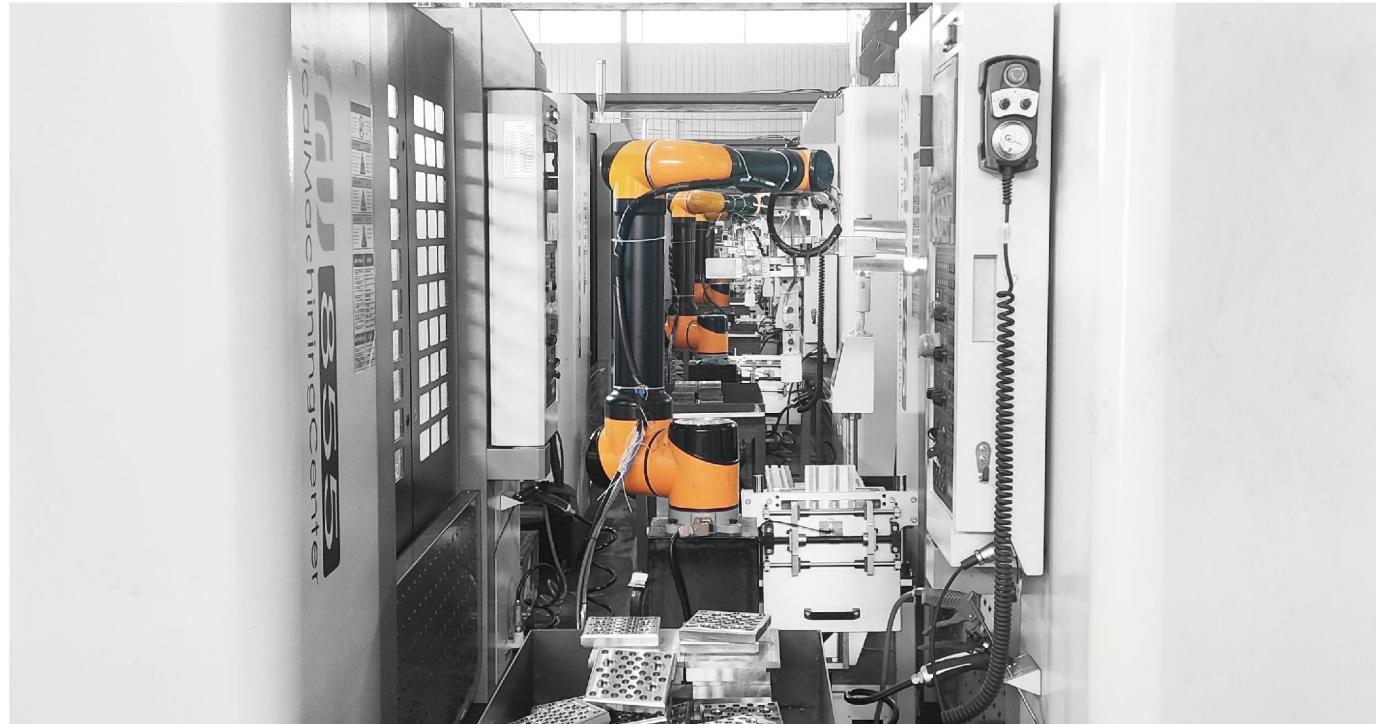
无人咖啡亭、冰淇淋、轻量料件取放、检测、小扭矩拧紧、组装、搭载AGV复合应用

技术参数

型号	IIMT-CA3	IIMT-CA5
自重	12.78kg	20.4kg
有效负载	3kg	5kg
自由度	6个旋转关节	6个旋转关节
有效工作半径	600mm	900mm
重复定位精度	±0.03mm	±0.03mm
可检测最小碰撞力	30N	30N
碰撞后响应延长时间	≤0.1s	≤0.1s
关节最大速度	150 °/s	150°/s
工具端平均速度	1m/s	1.6m/s
功耗	典型工况下200W	典型工况下300W
关节范围	第6关节±360°，其余关节±180°	
控制箱尺寸	442×122×462mm	
控制箱 I/O 端口	16路数字输入、13路数字输出、4路模拟输入（2路4~20mA, 2路0~10V）	
电源	220VAC, 50Hz	
IP等级	IP54	
通信接口	TCP/IP 100Mbit, ModbusTCP	
编程	示教器图形化编程，手持PAD编程，Lua脚本编程，C/C++编程 Python编程，SDK库	
人机共融	碰撞检测，拖动示教，安全区域设置，本体48V供电	
材质	铝合金，ABS塑料	
质保时间	1年	
安全认证	CE认证，CNAS认证，5项安全配置，参照EN ISO 13849-1:2008、PLD	
包装配件清单	机械臂本体、控制柜、操作面板、电源连接线、使用说明书、合格证	
环境温度	0 ~ 45°C	
环境湿度	25~85% (无冷凝)	

I 协作机器人创新应用-机床上下料系列

减员增效/智慧赋能



协作机器人机床上下料工作站

在CNC生产车间与操作工可以并肩工作，与传统的工业机器人相比，它们体积更小、更灵活、部署成本更低且更安全。对于车间操作工而言，上下料的操作时间会很长、简单重复枯燥、人员容易疲劳，集萃智造机床上下料解决方案可以接管这些简单重复的任务，同时提高产量和质量，解放出操作工去做更有价值的工作。

集萃智造机床上下料解决方案是解决中小企业的小批量多品种生产的更佳解决方案。我们作为市场领先的智能机器人及系统方案供应商，我们将会根据您现场的需求，提供详细的评估提案和自动化规划，指出哪种解决方案适合您的应用，并完成实施。

集萃智造机床上下料解决方案到客户现场可以一周完成调试交付运行，我们为您提供了完整的服务包选项，包括交钥匙方案、现场培训、首台使用陪产服务以及远程支持。



满足多品种、小批量的自动上下料需求，可适配各类钻工中心、加工中心、铣床、车床、专机等设备。

- ★适用范围广泛：可适配不同品牌及不同类型应用设备。
- ★移动灵活：可带AGV小车/自动定位。
- ★操作简单：系统，无需编程知识即可上手。
- ★模块化设计：自由更换料盘，满足多种工件加工需求。
- ★容器快速更换：适配不同工件放置需求。
- ★安全可靠：符合多项安全标准，人机协作更安全。



I 协作机器人创新应用-机床上下料系列

减员增效/智慧赋能



机床上下料工作站——单板速换型

协作单元由1个基本模块组成，带有一个灵活的手动可更换的工件托盘，以便兼容各种工件。



机床上下料工作站——三工位免停机&双工位自动切换型

模块化设计，产品灵活性高，能适应工厂各种设备，快速搭建自动化应用。



设备型号: IIMTCR-05/IIMTCR-10/IIMTCR-16

匹配设备: 数控车床、立加FDMI、三坐标检测

机器人最大负载: 5/10/16kg

机器人最大工作半径: 900/1300/1000mm

工件重量: ≤3.2/≤7.2/≤13.2kg

工件长度: ≤140/≤200mm

工件直径: ≤60mm

存储数量: 90

容器类型: 固定单码盘

重复定位精度: ±0.03/±0.05mm

机床上下料工作站——立库式供料系统

料仓模块化设计，产品切换快，零件储量高。



设备型号: IIMTCR-05/IIMTCR-10/IIMTCR-16

匹配设备: 数控车床、立加FDMI、三坐标检测

机器人最大负载: 5/10/16kg

机器人最大工作半径: 900/1300/1000mm

工件重量: ≤3.2/≤7.2/≤13.2kg

工件长度: ≤140/≤200mm

工件直径: ≤60mm

单层存储数量: 24件/30件

容器类型: 立体仓

重复定位精度: ±0.03/±0.05mm

机床上下料工作站——旋转料仓供料系统

料仓模块化设计，产品切换快，零件储量高。

切換快，零件储量高。



设备型号: IIMTCR-05/IIMTCR-10/IIMTCR-16

匹配设备: 数控车床、立加FDMI、三坐标检测

机器人最大负载: 5/10/16kg

机器人最大工作半径: 900/1300/1000mm

工件重量: ≤3.2/≤7.2/≤13.2kg

工件长度: ≤140/≤200mm

工件直径: 外夹圆25~95mm、内撑圆55~125mm

工件最大外径: 160mm

单工位高度: 370mm

工位: 8工位

容器类型: 盘类

重复定位精度: ±0.03/±0.05mm

| 协作机器人创新应用-康复疗养系列

智慧赋能/人体工程学

中西医协同智能机器人
基于某康养按摩研发一款可用于康养按摩用的机器人，通过协作机器人负载按摩器具根据穴位扫描完成人体按摩路线，通过驱动机器人进行轨迹规划行走，替代按摩师完成按摩作业。

产品应用
冲击波、理疗、康复



牙科手术机器人

基于某牙科医院研发一款可用于牙科手术用的机器人，通过协作机器人负载牙科手术刀具器械等，替代医生完成手术作业。

产品应用

牙科手术、微创手术
穿刺手术等

艾灸机器人

艾灸机器人继承了古法灸法的操作方式和手法，保障艾灸的功效，同时合理运用人工智能、机器人和大数据等技术，在解决烟味、人工占用等痛点问题的基础上，提供更个性化、更精准的艾灸康养方案，满足新时代人们对健康的更高需求。



产品应用
艾灸

| 智能服务机器人系列

智能服务/减员增效

眼观六路 耳听八方

深度摄像头和RGB摄像头自动识别人形、物体等，可进行人脸识别，主动迎宾；自主研发的导航系统，通过多种传感器和雷达实时构建地图。

首页定制 人机对话

品牌展示页面屏幕自定义；提供多种技能服务（天气、音乐、MV等等）。

状态管理 导航控制

通过统一账户，对多台机器人进行统一管理，实现电池、状态、控制等多维度管理；地点设置、编辑、修改，控制机器人去指定或者任意点，自定义机器人行走路径，自动返回充电桩。

电子围栏 地图管理

便捷式划定禁行区域，实现虚拟墙功能；实现地图上传、下载，多机器地图共享。

商务大厅 | 办公大楼 | 中心商场 | 医疗疗养 | 科研办公 | 酒店服务

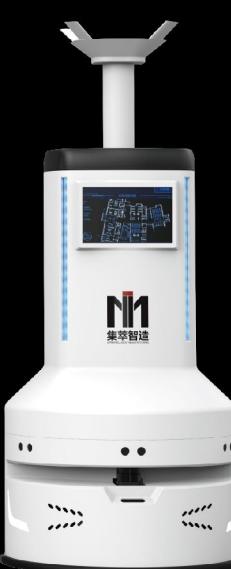
加工工厂 | 餐饮送物 | 医疗卫生 | 候车/机大厅



清洁消毒机器人



清洗机器人



消毒机器人



无人车通用底盘

清洁消毒机器人

智能服务/减员增效

- 雾化+吸尘+拖地多重模式组合，无死角清洁消毒
- 多传感器融合技术，适应不同的应用场景，实现精准定位
- 可选配电梯物联网模块，实现自动乘梯及跨楼层作业

适合场景

商场、写字楼、酒店、高铁站、机场、工厂、园区、景区、医院、住宅等

产品功能

自动导航、自主避障、自主充电、喷雾消毒、数据记录、吸尘清扫拖地

技术参数

基础参数	尺寸 (长宽高)	600X500X1200 (mm)
	产品净重	65kg
	运行速度	0-5km/h
	最大爬坡	≤5°
	最大垂直跨越	10mm
	防跌落高度	30mm (视觉检测)
	电池类型及容量	三元锂电池组, 80Ah
	电池续航时间	清洁模式: 4h, 消毒模式: 6h, 清洁+消毒: 3h (全功率运行)
	电池充电时间	6h (充电电流15~20A)
	联网方式	WIFI (4G模块选配)
	雾化器	雾化面积2m², 雾化量2L/h, 雾化颗粒 < 10ump
	消毒液类型	次氯酸, 次氯酸钠
	雾化粒径	1~10微米
	消毒方式	循环消毒
	水箱容量	20L
	传感器配置	激光雷达, 深度相机, 超声雷达
	尘盒容量	1L
	清扫宽度	400mm
	最窄通过宽度	800mm
	运行噪声	≤60dB
产品功能	自主消毒	任务下达后自行进行消毒, 每小时消毒面积: ≤7200m² (定时任务, 消毒模式速度≤0.4m/s)
	自主清洁	清扫、吸尘、拖地, 每小时清洁面积: ≤800m² (清洁模式速度≤0.6m/s)
	自主避障	遇到障碍物进行绕行
	自主充电	机器人低电量预警后返回充电
	自主乘梯	梯控模块需定制
产品耗材	吸尘头	两年一换
	滤芯	六个月一换
	拖布	日常更换, 可清洗



扫码获取更多详情

消毒机器人

智能服务/减员增效

- 雾化+紫外双重模式组合，无死角清洁消毒
- 多传感器融合技术，适应不同的应用场景，实现精准定位
- 可选配电梯物联网模块，实现自动乘梯及跨楼层作业

适合场景

商场、写字楼、酒店、高铁站、机场、工厂、园区、景区、医院、住宅等

产品功能

自主导航、动态避障、自动回充、360度无死角+雾化消毒+紫外线灯双重消杀、深度相机+激光雷达、定时消杀，无需人工

技术参数

基础参数	尺寸	500×500×1500mm(工作高度1620mm)
	自重	≥70kg
	设计负载	≤300kg
	运行速度	0-5km/h
	整机功率	500W
	基础参数	电池类型
		50Ah锂电
		电池续航时间
		5h (单次满电全负荷工作)
		电池充电时间
灭菌能力	手动充电时间2h, 自动充电时间≤2.5h	最大爬坡
		≤5°
		最大跨越高度
		10mm
		安全认证
		CE安全认证
控制组件	消毒方式	75w飞利浦医用消毒灯 (4×15W+3×5W)
	雾化系统	4核超声雾化器, 雾化颗粒 < 10ump, 3个45°仰角大喷嘴
	消毒液容量	≥18L
	安全措施	具备补液提醒
	加液方式	手动
	消杀面积	>20000m²/d (按照每天工作时间12h)
控制组件	主控CPU	i5-7200, 主频2.5GHz, 2核心, 4线程, 8G内存, 128G存储
	移动方式	自主移动导航, 自主避障, 定时任务
	充电方式	自动(低电量自动回充), 手动 (充电器充电电流≤20A)
	控制方式	交互屏
	数据记录方式	在机器本体记录所有消毒数据
	导航定位方式	激光雷达+视觉+IMU+里程计
	定位精度	±50mm
	底盘结构	前驱, 越障能力≤30mm, 导航行走速度≤0.4m/s
	智能避障	激光、视觉、超声波传感器冗余避障
	防跌落高度	30mm
联网方式	联网方式	WIFI, 4G模块 (选配)



扫码获取更多详情

| 清洗机器人

智能服务/减员增效

- 语音、触屏双途径交互，操作简单便捷
- 多传感器融合技术，适应不同的应用场景，实现精准定位
- 可选配电梯物联网模块，实现自动乘梯及跨楼层作业

| 适合场景

商场、写字楼、酒店、高铁站、机场、工厂、园区、景区、医院、住宅等

| 产品功能

自主导航、动态避障、自动充电、定时任务、污水循环、语音&触屏交互

| 技术参数

名称	清洗机器人
产品尺寸	530×620×1300mm
产品净重	75kg
清洁效率	1200m ² /h
续航时间	连续工作>4h
垃圾箱容积	3L
最大吸风量	2.0m ³ /min
运行噪声	≤60dB
最大爬坡角度	≤6°
网络接口	WIFI、4G、蓝牙
定位导航方式	激光、IMU、编码器多传感器定位导航
电池容量	24V-65Ah
最大功率	1200W
额定驱动功率	2×300W
额定吸风功率	560W
额定边刷功率	2×25W
清扫宽度	600mm
刷盘转速	240rpm
充电时间	4h
充电方式	自动、手动
避障方式	双立体视觉，双超声波，碰撞条等多传感器避障



扫码获取更多详情

| 智能复合机器人系列

智能生产/灵活转场



多位一体

多合一控制系统可灵活控制协作机器人、移动底盘、视觉等设备，省却繁杂操作。



信息直达

实时获取各设备状态，信息一步直达、无缝流转。机械臂示教器可以实时读取移动底盘位置、速度、电量、I/O显示及控制、激光阻挡状态、导航状态、报警日志等。



扩展灵活

可灵活搭配不同负载的协作机器人、移动底盘、2D/3D视觉、末端工具等，实现跨设备间的高效协同扩展，满足不同行业的负载及场景需求。



协同作业

通过多合一控制系统，可实现协同控制协作机器人、移动底盘、视觉等设备，支持单机操作和多级调度方案。



安全调度

采用高精度SLAM激光雷达进行导航与定位，双轮差速运动控制，移动更加平稳；激光数据安全辅助，人员靠近移动底盘时，机械臂降速运行，保证安全。

物流运输 | 医疗器械 | 家电行业 | 汽车行业 | 餐饮送物 | 医疗康养
精密制造 | 科研机构 | 酒店服务 | C电子 | 新能源 | 食品包装



| 移动复合机器人MCR标准款系列

减员增效/灵活部署

由AMR（移动机器人）和协作机器人组成，采用激光导航技术，配备内置传感器、相机和成熟的软件，集萃智能复合机器人具有“手、脚、眼、脑”，采用SLAM算法，配备完善的安全系统及模块化的工装配件，兼具协作机器人安全、操作简易、作业灵活等多重优势，大幅度简化现场应用过程，极大地提升了使用的经济性。

集萃智能复合机器人能够自主检测、规划、导航、避障及充电，完成抓取、运输、装配等高难度工作。移动机器人加协作机器人的整套应用，让两类设备以一套完整系统的状态相互协同、稳定地工作，根据不一样的场景搭配不同的环境感知方案。集萃复合机器人能够适应各种复杂的环境，在特定场景下（如高铁、地铁、自动化生产装配产线），既可以完成移动搬运取料的任务，又能够无缝接入生产制程，扩大移动范围，承担多种作业任务。

④ 灵活部署&环境适应性强

SLAM导航/二维码，智能自建地图
最大过缝30mm，越障10mm，支持爬越5°坡度

⑤ 全面升级&安全保障

4个紧急停止开关，
CE安全认证，
安全触边传感器，
安全激光传感器，
力碰撞检查，
转向、状态提示。

| 适合行业

物流仓储、餐饮送物、食品化工、汽车零部件、家电、3C电子、新能源、医疗器械等

| 适合场景

搬运、上下料、螺丝锁付、物品分拣、码垛、打磨、装配、巡检等



扫码获取更多详情

IIMT-MCR



| 采摘搬运系列

科技助力/增效提质



采摘搬运机器人

采摘搬运机器人是一种根据特种作业需求，通过远程和自主作业系统控制，通过更换不同的机器人手爪，配合特定的视觉作业场景，根据作业指令完成相应的捡拾、移动搬运工作。

产品应用

军用处置、农业采摘
危化品搬运



酒店送餐机器人

基于防疫隔离酒店送餐机器人，机器人移动将快餐送到指定房间，并将饭菜放在指定位置。

产品应用

隔离酒店送餐、送物等



室外采摘机器人

采摘机器人根据采摘作业需求，通过远程和自主作业系统控制，机器人手爪及相机完成采摘，同时将收集到的物品置于后方果篮进行运输，可以有效的替代人工作业。

产品应用

农业采摘、圣女果、青椒等

机器人底盘：1000*1000*300mm

底盘负载：>100kg

末端负载：5~10kg

整车质量：<120kg

工作半径：900-1300mm

控制系统：遥控/自主导航定位

爬坡角度：≤30°

机器人底盘：1000*700*1000mm

导航方式：激光导航

控制方式：手动/自动

驱动形式：直流无刷电机

底盘高度：70

行走速度：0-30m/min

行走功能：前进、后退、原地转向

循迹精度（mm）：±20mm

停止精度（mm）：±20mm

定位精度（mm）：±10mm

安全防护：前方障碍物检测传感器+

机械防撞机构双重防护

机器人底盘：1000*1000*600mm

底盘负载：>100kg

末端负载：5-10kg

整车质量：<150kg

工作半径：900mm

控制系统：遥控/自主导航定位

爬坡角度：≤30°

续航：4小时

I 协作机器人CAg手爪系列

灵活切换/多手协作

COBOT ASSISTANT (CA) 系列必备GRIPPERS手爪套件，帮助机器人在各种特定环境下，对指定物品开展无间隙作业。包括但不限于如下夹爪，可根据您的实际需求提供定制化解决方案。



气动柔性三指夹爪：气动驱动，控制简单；可适应对于不同大小、复杂形状的稳定抓取。可应用于食品行业、果蔬采摘及教学研究等。



三指欠驱动式电动夹爪：可应用于机床上下料、包络抓取、工件抓取与转运组装（电子及医疗行业）及教学研究。

名称	气动柔性三指手爪
驱动方式	气缸、连杆结构
指尖行程	112mm
最大夹持力	20mm
打开闭合速度	0.1m/s
最大推荐负载	2000g
重复定位精度	0.05mm
额定压力	0.6NPa
进出气口大小	4mm
自身总重量	550g

名称	欠驱动三指手爪
驱动方式	电动推杆、欠驱动机构
指尖行程	90mm (对向) 100mm (对中)
最大夹持力	15N
打开闭合速度	0.1m/s
最大推荐负载	1500g
重复定位精度	0.05mm
工作电压	8.5V
最大电流	1A
自身总重量	1100g

名称	气动两指夹爪
驱动方式	气缸、连杆结构
最大张开直径	70mm
最小张开直径	30mm
打开闭合时间	0.5s
最大推荐负载	1500g
重复定位精度	0.05mm
额定工作气压	0.6NPa
进气出气口大小	6mm
自身总重量	960g

	气动两指夹爪： 整体轻便，适合抓取管类物品，爪子上的软胶垫增加了摩擦力，还可以根据更换软垫的厚度适应不同直径物体。
--	---



名称	平行电动两指夹一	平行电动两指夹爪二	平行电动两指夹爪三
驱动方式	电机、曲柄滑块机构	电机、曲柄滑块机构	电机、曲柄滑块机构
最大行程	35mm	35mm	35mm
最大夹持力	35N	35N	35N
打开闭合速度	0.1m/s	0.1m/s	0.1m/s
最大推荐负载	3000g	3000g	3000g
重复定位精度	0.05mm	0.05mm	0.05mm
工作电压	24V	24V	24V
最大电流	2A	2A	2A
自身总重量	1900g	1900g	1900g

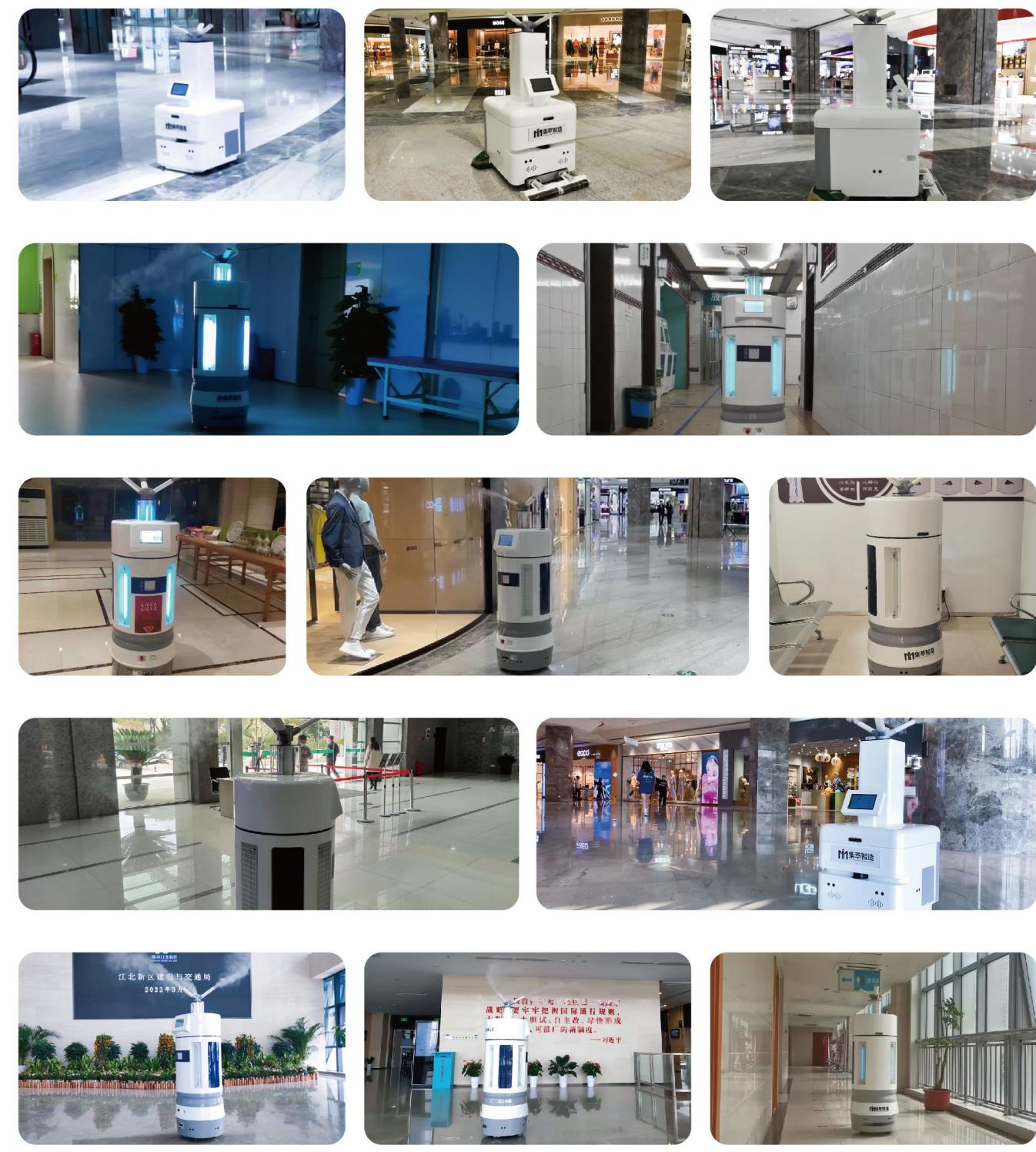


名称	自适应两指手爪	推杆式手爪	电动柔性三指手爪
驱动方式	伺服驱动	电动推杆、连杆机构	电机、连杆机构
	最大行程：120mm	指尖行程：50mm	指尖行程：115mm
最大夹持力	100N	35N	20N
	最大抓取速度：100mm/s	打开闭合速度：0.1m/s	打开闭合速度：0.1m/s
最大推荐负载	8000g	3500g	2000g
重复定位精度	0.05mm	0.05mm	0.05mm
工作电压	24V	35V	24V
最大电流	2A	2A	2A
自身总重量	1200g	350g	600g

| 产品案例——协作机器人



| 产品案例——智能服务机器人



官方订阅号



官方视频号



官方抖音号



官方订阅号



官方视频号



官方抖音号

| 以客户需求为中心进行创新

| 服务理念

一直以来，我们将为客户提供“极致的服务”写进集萃智造的核心价值观，满足客户的全方位需求是集萃努力践行的承诺。2小时响应，24小时抵达，72小时解决问题是我们始终坚持的售后服务追求。

我们致力于为客户提供完善的服务网络，时刻保持与客户的紧密沟通，确保我们售出的每套机器人系统都能长期稳定地运行。

呼叫中心为客户提供24小时全方位服务，我们用心沟通，及时解答疑难问题，通过最优质的售后维修服务，不断提升设备运转率，为用户的生产保驾护航。

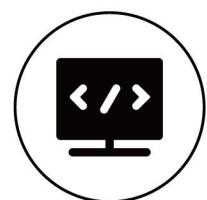
技术服务：云端服务和软件服务。

| 服务支持



现场支持

24小时内现场技术支持（限定区域）



技术支持

资深工程师提供整体优化服务



咨询培训

顾问咨询服务
客户免费培训



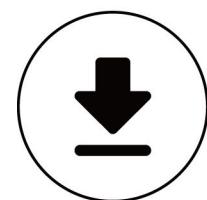
回访服务

定期上门回访
巡检服务



信息交流

提供行业新功能和相关信息交流服务



版本更新

系统版本
免费更新升级

| 合作伙伴

